

## Dualité

**Exercice 1.** — Pour  $n \geq 1$  entier,  $k[X]_{\leq n}$  est l'espace vectoriel des polynômes de degré  $\leq n$ .

a) On suppose  $\text{car } k = 0$ . Pour  $a \in k$  fixé, déterminer la base duale de la base  $\{1, (X - a), (X - a)^2, \dots, (X - a)^n\}$ .

Quelle formule retrouve-t-on ainsi ?

b) Soient  $a_0, \dots, a_n$  des éléments distincts de  $k$ . Montrer que les formes linéaires  $ev_i : P \mapsto P(a_i)$  forment une base de  $(k[X]_{\leq n})^*$ .

Décrire la base duale  $\{ev_i^*\}$  et retrouver l'interpolation de Lagrange.

En déduire que le coefficient dominant d'un polynôme  $P$  vaut

$$c_n(P) = \sum_{k=0}^n \frac{P(a_k)}{\prod_{j \neq k} a_k - a_j}.$$

**Exercice 2.** — Étant donné des vecteurs formant une base  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $\mathbf{R}^n$ , décrire un algorithme (simple) pour expliciter les coefficients de la base duale  $(e_1^*, \dots, e_n^*)$ .

[Indication: Cela revient à inverser une matrice.]

**Exercice 3.** — **Dual de  $k[X]$**

On note  $e_0 = 1, e_1 = X, \dots$  la base canonique de  $E := k[X]$  et  $e_0^*, e_1^*, \dots$  les fonctions coordonnées associées.

a) La famille  $e_i^*$  est-elle libre ? génératrice ?

b) Soit  $F = \text{Vect}(e_i^*)$ . Déterminer  $G := \{P, \forall \varphi \in F, \varphi(P) = 0\}$ , puis  $G^\perp$ .

**Exercice 4.** — Soient  $E$  et  $F$  deux ev de dimension finie. On fixe une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  et  $\mathcal{F}$  de  $F$ , et l'on note  $\mathcal{B}^*$  et  $\mathcal{F}^*$  les bases duales de  $E^*$  et  $F^*$ . Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

a) Montrer que l'on a  $\text{mat}_{(\mathcal{F}^*, \mathcal{B}^*)} {}^t u = {}^t (\text{mat}_{(\mathcal{B}, \mathcal{F})} u)$ .

b) Montrer que l'on a  $\ker {}^t u = (\text{Im } u)^\perp$  et  $\text{Im } {}^t u = (\ker u)^\perp$ . Retrouver l'identité  $\text{rg}({}^t u) = \text{rg}(u)$ .

c) Montrer que  $u$  est injective (resp. surjective) ssi  ${}^t u$  est surjective (resp. injective).

**Exercice 5.** — Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace vectoriel muni d'un produit scalaire (ou plus généralement d'une forme bilinéaire non dégénérée). Montrer que le morphisme  $x \mapsto (y \mapsto \langle y, x \rangle)$  est un isomorphisme de  $E$  sur  $E^*$ .

**Application :**

a) Rappeler la définition du gradient d'une fonction  $C^1$  de  $\mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ .

b) Toute forme linéaire de  $M_n(k)$  est de la forme  $M \mapsto \text{tr}(AM)$  pour un certain  $A \in M_n(k)$ .

c) Toute forme linéaire sur  $\mathbf{R}[X]_{\leq n}$  est de la forme  $P \mapsto \int_0^1 P(t)Q(t)dt$  pour un certain  $Q \in \mathbf{R}[X]_{\leq n}$ .

**Exercice 6.** — Soit  $\mathbf{F}_q$  un corps fini. Montrer que, dans  $\mathbf{F}_q^n$ , il y a autant de sev de dimension  $d$  que de sev de dimension  $n - d$  (pour  $0 \leq d \leq n$ ).

**Exercice 7.** — **Hyperplans**

Soit  $E$  un ev de dimension finie  $n$ . Montrer que les sev de  $E$  de dimension  $n - 1$  sont exactement les noyaux des formes linéaires non nulles.

Si  $\varphi$  et  $\psi$  sont deux formes linéaires, à quelle condition a-t-on  $\ker \varphi = \ker \psi$  ?

**Exercice 8. — Intersections d'hyperplans**

Soient  $E$  un ev de dimension finie  $n$  et  $F$  un sev de dimension  $d$ .

a) Montrer qu'il existe  $n - d$  hyperplans  $H_{d+1}, \dots, H_n$  dont l'intersection soit  $F$ .

[Indication:  $F = (F^\perp)^\perp$ .]

b) Soient  $\varphi_1, \dots, \varphi_k \in E^*$ , montrer que  $\dim \bigcap_{i=1}^k \ker \varphi_i = n - \text{rg}\{\varphi_1, \dots, \varphi_k\}$ .

[Indication:  $(\text{Vect}\{\varphi_1, \dots, \varphi_k\})^\perp = \bigcap_{i=1}^k \ker \varphi_i$ .]

c) En pratique, lorsque  $E = k^n$ , on décrit généralement un sous-espace  $F$  soit par une famille génératrice, soit par un système d'équations. Comment passe-t-on (dans les deux sens) d'un type de description à l'autre ?

d) **Application numérique** : Soient  $a, b, c$  des scalaires. Donner un système d'équations pour

l'espace image de  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ a & 1 \\ b & c \end{bmatrix}$

**Exercice 9.** — Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie et  $F_1$  et  $F_2$  deux sev de  $E$ . Montrer que l'on a  $F_1 \subset F_2$  ssi  $F_2^\perp \subset F_1^\perp$ .

**Application** : Soient  $\varphi, \varphi_1, \dots, \varphi_p$  des formes linéaires sur  $E$ . Montrer que  $\varphi$  est combinaison linéaire de  $\varphi_1, \dots, \varphi_p$  ssi  $\bigcap_i \ker \varphi_i \subset \ker \varphi$ .

**Exercice 10.** — Soient  $\varphi_1, \dots, \varphi_n$  une famille de formes linéaires sur un espace vectoriel (de dimension finie)  $E$ . Soit  $\Phi = \varphi_1 \times \dots \times \varphi_n$  l'application produit  $E \rightarrow k^n$ , c'est-à-dire telle que

$$\forall x \in E, \Phi(x) = (\varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)).$$

Montrer que le rang de  $\Phi$  est égal au rang de la famille  $\{\varphi_1, \dots, \varphi_n\}$ .

**Exercice 11.** — Soit  $X$  un ensemble et  $F$  un sous-espace vectoriel de dimension  $d$  de l'espace des fonctions de  $X$  dans  $k$ . Pour tout  $x \in X$ , l'application  $\text{ev}_x : F \rightarrow k$  d'évaluation en  $x$  est une forme linéaire.

Montrer qu'il existe des points  $x_1, \dots, x_d \in X$  tels que  $\{\text{ev}_{x_1}, \dots, \text{ev}_{x_d}\}$  forme une base de  $F^*$ .

**Exercice 12.** — Soit  $n \geq 1$  un entier.

a) Soit  $\ell$  une forme linéaire de  $M_n(k)$  telle que

$$\forall A, B \in M_n(k), \ell(AB) = \ell(BA).$$

Montrer que  $\ell$  est proportionnelle à la forme trace.

b) Soit  $V$  le sev de  $M_n(k)$  engendré par les matrices de la forme  $AB - BA$ . Déterminer  $V^\perp$  et en déduire que  $V$  est l'ensemble des matrices de trace nulle<sup>(1)</sup>.

**Exercice 13. — Matrices magiques**

On considère les formes linéaires suivantes sur  $M_n(k)$  :

$$\forall 1 \leq i \leq n, \ell_i(M) := \sum_j m_{i,j} \quad \text{et} \quad \forall 1 \leq j \leq n, c_j(M) := \sum_i m_{i,j}$$

Montrer que la famille  $\{l_1, \dots, l_n, c_1, \dots, c_n\}$  de  $M_n(k)^*$  est de rang  $2n - 1$ .

En déduire la dimension de  $\{M \in M_n(k), \forall i, \ell_i(M) = 0 \text{ et } \forall j, c_j(M) = 0\}$ .

---

1. Si  $k$  est de caractéristique nulle, alors on verra qu'une matrice de trace nulle est de la forme  $AB - BA$ . C'est en fait vrai sur tout corps.