

# Agrégation externe de Mathématiques

TD:  $Gl(E)$  et ses sous-groupes

E. AUBRY

## Références:

- M. ALESSANDRI *Thèmes de géométrie*, M. BERGER *Géométrie*,  
R. GOBLOT *thèmes de géométrie*, X. GOURDON *Algèbre*,  
R. MNEIMNÉ, F. TESTARD *Groupes de Lie classiques*, D. Perrin *cours d'algèbre*,  
P. TAUVEL *Mathématiques générales pour l'agrégation*.

Dans tout le TD  $K = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$  et  $E$  est un  $K$ -espace vectoriel de dimension  $n$ .

## 1 $Gl(E)$ et $Sl(E)$

**Exercice 1** Montrer que  $Gl(E)$  est un ouvert dense dans  $\text{End}(\mathbf{E})$ .

**Exercice 2** Soit  $G$  un sous groupe de  $Gl(E)$  tel que  $g^2 = Id$  pour tout  $g \in G$ . Montrer que  $\text{Card}G \leq 2^{\dim E}$  (on pourra commencer par montrer que  $G$  est abélien). En déduire que  $Gl(E)$  est isomorphe à  $Gl(F)$  si et seulement si  $E$  est isomorphe à  $F$ .

**Exercice 3** On suppose  $K = \mathbb{C}$ . Soit  $A \in Gl(E)$ . Montrer que  $P(\lambda) = \det(A + \lambda(Id - A))$  est un polynôme non nul. En déduire que  $\mathbb{C} \setminus \{\lambda \in \mathbb{C} / P(\lambda) = 0\}$  puis  $Gl(E)$  sont connexes par arcs.

**Exercice 4** On note  $Sl(E) = \{u \in Gl(E) / \det u = 1\}$ . Pour tout forme linéaire  $\alpha$  de  $E$  et tout  $y \in E$ , on définit un endomorphisme de  $E$  en posant  $(\alpha \otimes y)(x) = \alpha(x)y$ . Montrer que si  $\alpha \neq 0$  et si  $y \in (\text{Ker } \alpha) \setminus \{0\}$ , alors  $Id + \alpha \otimes y \in Sl(E) \setminus \{Id\}$  et que l'ensemble de ses points fixes est un hyperplan (ces endomorphismes sont appelés les transvections de  $E$ ). Montrer réciproquement que si  $u \in Sl(E) \setminus \{Id\}$  stabilise un hyperplan alors  $u$  est une transvection de  $E$ .

**Exercice 5** Montrer que le centre  $\mathbf{Z}Gl(\mathbf{E})$  de  $Gl(E)$  est  $\mathbf{K}^* \cdot \mathbf{Id}$  et que

$$\mathbf{Z}Sl(\mathbf{E}) = \begin{cases} \{e^{i2\pi k/n} \cdot \mathbf{Id} / k \in \{0, \dots, n-1\}\} & \text{si } \mathbf{K} = \mathbb{C}, \\ \{\mathbf{Id}\} & \text{si } \mathbf{K} = \mathbb{R} \text{ et } \dim \mathbf{E} \text{ est impaire,} \\ \{-\mathbf{Id}, \mathbf{Id}\} & \text{si } \mathbf{K} = \mathbb{R} \text{ et } \dim \mathbf{E} \text{ est paire.} \end{cases}$$

**Exercice 6** Soit  $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{1\}$ ,  $\alpha$  une forme linéaire non nulle de  $E$  et  $y \in E$  tel que  $\alpha(y) = 1$ . Montrer que  $Id + (\lambda - 1)\alpha \otimes y$  est un endomorphisme  $\neq Id$  de déterminant  $\lambda$  et qui stabilise un hyperplan (ces endomorphismes sont appelés les dilatations de rapport  $\lambda$  de  $E$ ).

Réciproquement, montrer que si  $u \neq Id$  stabilise un hyperplan et vérifie  $\det u = \lambda \neq 1$  alors  $u$  est une dilatation de  $E$ .

**Exercice 7** Soit  $F$  un sous-espace de  $E$  et  $x_1, x_2$  deux vecteurs tels que  $\dim(F \oplus Kx_1 \oplus Kx_2) = \dim F + 2$ . Montrer qu'il existe une transvection  $v$  de  $E$  telle que  $v(x_1) = x_2$ .

Montrer que tout élément de  $Sl(E)$  est le produit d'un nombre fini de transvection et que tout élément  $u$  de  $Gl(E) \setminus Sl(E)$  est le produit d'une dilatation de rapport  $\det u$  et d'un nombre fini de transvection (on pourra faire une récurrence descendante sur la dimension de  $\text{Ker}(u - Id)$ ). Donner une borne supérieure du nombre de transvections nécessaires à la décomposition de  $u$  en fonction de  $\dim \text{Ker}(u - Id)$ .

**Exercice 8** Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$  et  $\mathcal{B}^* = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  sa base duale. Montrer que pour tout  $i \neq j$ , la transvection  $Id + \lambda \alpha_i \otimes e_j$  (resp. la dilatation  $Id + (\lambda - 1)\alpha_n \otimes e_n$ ) est de matrice  $B_{ij}(\lambda) = I_n + \lambda E_{ij}$  (resp.  $\text{Diag}(1, \dots, 1, \lambda)$ ) dans la base  $\mathcal{B}$ . En considérant la matrice  $A$  de  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$  et le résultat de la multiplication de  $A$  par une matrice  $B_{ij}(-\lambda)$  (à gauche et à droite), retrouver le résultat de l'exercice précédent.

**Exercice 9** Montrer que  $Sl(E)$  est connexe et que si  $K = \mathbb{R}$ , alors  $Gl(E)$  a deux composantes connexes  $Gl^+(E) = \{u \in Gl(E) / \det u > 0\}$  et  $Gl^-(E) = \{u \in Gl(E) / \det u < 0\}$ , et qu'elles sont homéomorphes.

**Exercice 10** Si  $n \geq 3$ , montrer que pour tout  $(i, j, k)$  deux à deux distincts on a

$$B_{ij}(\lambda\mu) = B_{ik}(\lambda)B_{kj}(\mu)[B_{ik}(\lambda)]^{-1}[B_{kj}(\mu)]^{-1}$$

Si  $n = 2$ , montrer que

$$B_{12}(\lambda) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{pmatrix} B_{12}(\lambda/3) \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{pmatrix}^{-1} [B_{12}(\lambda/3)]^{-1}$$

En déduire que le groupe dérivé de  $Sl(E)$  (resp. de  $Gl(E)$ ) est  $Sl(E)$ .

**Exercice 11** Soit  $G$  un sous-groupe de  $Gl(E)$  non contenu dans  $K^*Id$  et tel que  $sGs^{-1} \subset G$  pour tout  $s \in Sl(E)$ . On va montrer qu'alors  $G \supset Sl(E)$ . En particulier,  $\mathbf{PSl}(E) := \mathbf{Sl}(E)/\mathbf{ZSl}(E)$  est simple et un sous groupe distingué de  $Gl(E)$  est soit contenu dans  $K^*Id$ , soit contient  $Sl(E)$ .

1) On suppose  $n \geq 3$ . En utilisant  $G \not\subset K^*Id$  et la preuve de l'exercice 5, montrer qu'il existe  $u \in G$  et une transvection  $Id + \alpha \otimes y$  tels que  $u' = u^{-1} \circ (Id - \alpha \otimes y) \circ u \circ (Id + \alpha \otimes y) \in G \setminus \{Id\}$ .

Montrer que  $F = (\text{Ker } \alpha \cap \text{Ker } \alpha \circ u)$  contient un vecteur  $z \neq 0$  et que  $u'(z) = z$ .

Montrer que si  ${}^t u'(\beta) = \beta$  pour tout  $\beta \in z^\perp$ , alors  ${}^t u'$  et  $u'$  sont des transvections.

Montrer que si  ${}^t u'(\beta) \neq \beta$  pour  $\beta \in z^\perp$ , alors  $v = (u')^{-1} \circ (Id - \beta \otimes z) \circ u' \circ (Id + \beta \otimes z) = Id + (\beta - \beta \circ u') \otimes z$  est une transvection.

En déduire que  $G$  contient toujours une transvection puis que  $Sl(E) \subset G$  (montrer que toutes les transvections sont conjuguées dans  $Sl(E)$ ).

2) On suppose  $n = 2$ . Montrer qu'il existe  $u \in G$  et une transvection  $Id + \alpha \otimes y$  telle que  $u' = u^{-1} \circ (Id - \alpha \otimes y) \circ u \circ (Id + \alpha \otimes y) \in G \setminus \{K^*Id\}$ . En déduire qu'il existe  $e_1 \in E$  tel que  $(e_1, u'(e_1))$  soit une base de  $E$ . Montrer que la matrice de  $u'$  dans la base  $(e_1, u'(e_2))$  est de la forme  $U' = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & v \end{pmatrix}$ .

On pose  $B = \begin{pmatrix} v/\sqrt{2} & \sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 0 \end{pmatrix}$  et  $T_\lambda = \begin{pmatrix} 1 & \lambda/3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Alors  $A = B^{-1}(U')^{-1}BU'$  est la matrice d'un

élément de  $G$  et  $AT_\lambda A^{-1}T_\lambda^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  est encore la matrice d'un élément de  $G$ . Comme  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \lambda & 1 \end{pmatrix} =$

$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -\lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}^{-1}$ , en déduire que  $Sl_2(K) \subset G$ .

## 2 $O(E)$ et $SO(E)$

Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace euclidien. On appelle réflexion de  $E$  toute symétrie orthogonale par rapport à un hyperplan de  $E$ . On appelle retournement de  $E$  toute symétrie orthogonale par rapport à un sous-espace de codimension 2 (montrer que c'est alors un élément de  $SO(n)$ ).

**Exercice 12** Soit  $u \in O(E)$ . Montrer que  $E$  est la somme orthogonale de  $E_1(u)$ ,  $E_{-1}(u)$  et de plans stables par  $u$  (on pourra montrer que  $u + u^{-1}$  est autoadjoint). En déduire qu'il existe une BON de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  est de la forme:

$$\begin{pmatrix} I_p & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & -I_q & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & R(\theta_1) & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & R(\theta_k) \end{pmatrix}$$

où  $R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ .

**Exercice 13** Montrer que  $SO(E)$  est compact et connexe par arcs et que  $O(E)$  est compact et admet deux composantes connexes homéomorphes.

**Exercice 14** Soit  $u \in O(E) \setminus \{Id\}$  et  $k = \dim \text{Ker}(u - id)$ . Montrer qu'il existe  $p \leq n - k$  réflexions  $(s_i)$  telles que  $u = s_1 \circ \cdots \circ s_p$ . Montrer qu'alors  $\text{Ker}(u - id) \supset \bigcap_{i=1}^p \text{Ker}(s_i - id)$  et donc que  $u$  est le produit de  $n - k$  réflexions. Montrer que, par contre,  $u$  est le produit de deux symétries orthogonales.

Montrer que  $R(\theta) = R(\theta/2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} R(-\theta/2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ . On suppose  $n \geq 3$  et  $u \in SO(E) \setminus \{Id\}$ . Montrer que  $u$  est le produit d'un nombre pair de retournements.

**Exercice 15** Calculer  $ZO(E)$  et  $ZSO(E)$  (distinguer les cas  $n = 2$ ,  $n$  paire et  $n$  impaire).

**Exercice 16** Montrer que si  $s$  et  $s'$  sont des réflexions (resp. des retournements) alors elles sont conjuguées dans  $O(E)$  (resp. dans  $SO(E)$ ).

En déduire que le groupe dérivé de  $O(E)$  est  $SO(E)$  (si  $n \geq 2$ ). Montrer que le groupe dérivé de  $SO(E)$  est  $SO(E)$  (si  $n \geq 3$ ). Montrer que si  $\mu : (O(E), \circ) \rightarrow (\mathbb{R}, +)$  est un morphisme de groupe, alors  $\mu \equiv 0$ .

**Exercice 17** Soit  $G \neq \{Id\}$  un sous groupe distingué de  $SO(3)$  et  $u \in G \setminus \{Id\}$ . Montrer qu'il

existe une b.o.n.  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  de  $E$  telle que  $\text{Mat}_{\mathcal{B}} u = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ . En considérant les

itérés de  $u$ , montrer qu'on peut supposer  $\theta \in ]\pi/2, \pi]$ . On pose  $x_t = \cos t \cdot e_1 + \sin t \cdot e_2$ , montrer qu'il existe  $t_0 \in ]0, 1[$  tel que  $\langle u(x_{t_0}), x_{t_0} \rangle = 0$ . On note  $s$  la symétrie orthogonale par rapport à  $\mathbb{R} \cdot x_{t_0}$  et  $v = s \circ u \circ s^{-1} \circ u^{-1}$ . Montrer que  $v \in G$  et que  $v(u(x_{t_0})) = -u(x_{t_0})$ . En déduire que  $v$  est un retournement inclus dans  $G$  puis que  $G = SO(E)$  (autrement dit, si  $\dim E = 3$ , alors  $SO(E)$  est simple).

**Exercice 18** On suppose  $n \geq 5$ . Soit  $G$  un sous groupe distingué de  $SO(E)$  et  $u \in G \setminus \{\pm Id\}$ . Montrer qu'il existe un plan  $P$  de  $E$  tel que  $u(P) \neq P$ . On pose  $F = P + u(P)$ . Montrer que  $F^\perp \neq \{0\}$  et que si  $s$  est le retournement par rapport à  $P$  alors  $v = s \circ u \circ s^{-1} \circ u^{-1} \in G \setminus \{Id\}$  et  $v|_{F^\perp} = Id|_{F^\perp}$ . Soit donc  $x \in F^\perp \setminus \{0\}$  et  $y \in F$  tel que  $v(y) \neq y$ . On note  $t_x, t_y$  les réflexions par rapport à  $x^\perp$  et  $y^\perp$  et  $\sigma = t_x \circ t_y$ . Montrer que  $\sigma' = v \circ \sigma \circ v^{-1} \circ \sigma^{-1} \in G$ , que  $\sigma' = t_x \circ t_{v(y)}$  et donc que  $\sigma'$  est un retournement contenu dans  $G$ . En déduire que  $G$  contient  $SO(E)$ . En déduire que Si  $\dim E \neq 4$ , alors  $SO(E)/ZSO(E)$  est simple.

### 3 Décompositions et applications

**Exercice 19** Soit  $E_i \subset E_{i+1}$  des sous-espaces de  $E$  tels que  $\dim E_i = i$  pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$ . Montrer que  $T = \{u \in Gl(E) / u(E_i) \subset E_i \text{ et } u|_{E_i} \in Gl^+(E_i), \text{ pour tout } i\}$  est un sous-groupe de  $Gl(E)$ . Montrer que pour tout  $u \in Gl(E)$  il existe un unique couple  $(o, t) \in O(E) \times T$  tel que  $u = o \circ t$ .

Montrer que

$$\begin{aligned} O(E) \times T &\rightarrow Gl(E) \\ (o, t) &\mapsto o \circ t \end{aligned}$$

est un homéomorphisme. En déduire que  $Gl(E)$  est homéomorphe à  $O(E) \times \mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}}$ . Montrer que la décomposition existe toujours (mais n'est pas unique) si  $u \in L(E)$ .

Montrer que si  $K = \mathbb{C}$  et  $E$  est hermitien alors le même résultat est valable avec  $O(E)$  remplacé par  $U(E)$ .

**Exercice 20** Montrer que pour toute matrice  $A$  symétrique positive il existe  $T$  triangulaire supérieure telle que  $A = {}^t T T$ . En déduire que  $\det A \leq a_{11} \times \dots \times a_{nn}$ . En déduire que pour toute matrice  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  on a  $|\det M| \leq \inf(\prod_{i=1}^n \|c_i\|, \prod_{i=1}^n \|l_i\|)$ , où  $c_i$  (resp.  $l_i$ ) est la  $i$ -ème colonne (resp. ligne) de  $M$ .

**Exercice 21** Soit  $u \in Gl(E)$ . Montrer que si  $K = \mathbb{R}$  alors il existe un unique couple  $(o, s) \in O(E) \times Sym^{++}(E)$  tel que  $u = o \circ s$  (où  $S^{++}(E)$  est l'ensemble des endomorphismes autoadjoints définis positifs). Montrer que l'application

$$\begin{aligned} O(E) \times Sym^{++}(E) &\rightarrow Gl(E) \\ (o, s) &\mapsto o \circ s \end{aligned}$$

est un homéomorphisme.

Si  $K = \mathbb{C}$  et  $E$  est hermitien, montrer que le même résultat est valable avec  $O(E)$  remplacé par  $U(E)$  et  $S^{++}(E)$  = endomorphismes hermitiens définis positifs.

**Exercice 22** Soit  $E$  un espace Euclidien. On munit  $L(E)$  de la norme associée au produit scalaire de  $E$  et on note  $B$  la boule unité fermée pour cette norme. Montrer que  $B$  est l'enveloppe convexe de  $O(E)$  (on pourra utiliser le théorème de Hahn-Banach et le fait que les formes linéaires sur  $L(E)$  sont toutes de la forme  $L_v(u) = \text{tr}(u \circ v)$ ). Montrer  $O(E)$  est l'ensemble des points extrémaux de  $B$ .

**Exercice 23** Soit  $G$  un sous-groupe de  $Sl(E)$  qui contient  $SO(E)$  strictement, on va montrer qu'alors  $G = Sl(E)$ .

Dans le cas  $n = 2$ , montrer qu'il existe  $\lambda > 1$  tel pour toute base orthonormée  $\mathcal{B}$  de  $E$  et tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $G$  contient un élément  $u_k$  dont la matrice dans la base  $\mathcal{B}$  est  $\begin{pmatrix} \lambda^k & 0 \\ 0 & 1/\lambda^k \end{pmatrix}$ . Montrer que pour tout  $\mu \in [\frac{1}{\lambda^k}, \lambda^k]$ , il existe  $r \in SO(E)$  tel que  $\mu$  soit valeur propre de  $r \circ u_k$ . En déduire que  $G = SO(E)$ .

Dans le cas  $n \geq 3$  on procède par récurrence sur  $n$ . Montrer qu'il existe  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  tels que  $\lambda_1 \times \dots \times \lambda_n = 1$ ,  $\lambda_1 \neq \lambda_2$  et pour toute base orthonormée  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  de  $E$ ,  $G$  contient un

élément  $u$  dont la matrice dans la base  $\mathcal{B}$  est  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$ . On note  $E' = \text{Vect}(e_1, \dots, e_{n-1})$

et  $G' = \{g \in G / g(e_n) = e_n, g(E') \subset E'\}$ . Montrer que  $g \mapsto g|_{E'}$  injecte  $G'$  dans un sous groupe de  $Sl(E')$  contenant strictement  $O(E')$  (considérer  $u \circ w \circ u^{-1} \circ w^{-1}$  avec  $w \in O(E)$  vérifiant  $w(e_n) = e_n$ ,  $w(e_1) = e_2$  et  $w(e_2) = e_1$ ). Par hypothèse de récurrence, on a  $G'$  isomorphe à  $Sl(E')$ . En déduire que  $G$  contient toutes les transvections  $Id + \alpha \otimes v$  avec  $\alpha(e_n) = 0$ . Comme  $\mathcal{B}$  est quelconque, en déduire que  $G$  contient toutes les transvections, et donc  $G = Sl(E)$ .