

CHAPITRE I : LES DISTRIBUTIONS

§1

L'ESPACE $\mathcal{D}(U)$

Soit U un ouvert de \mathbb{R}^n , et $K \subset U$ (= compact de U). Pour $f \in C^\infty(U)$ on appelle support de f le fermé de U : $\text{supp } f = \overline{\{x \in U \mid f(x) \neq 0\}}$

On munit l'espace $\mathcal{D}_K(U) = \{f \in C^\infty(U) \mid \text{supp } f \subset K\}$ de la topologie définie par les semi-normes $p_\alpha(f) = \sup |\partial^\alpha f|$, pour $\alpha \in \mathbb{N}^n$ (ce sont en fait des normes), qui en fait un espace métrique complet.

On munit ensuite l'espace $\mathcal{D}(U)$ des fonctions C^∞ à support compact dans U , $\mathcal{D}(U) = \bigcup_{K \subset U} \mathcal{D}_K(U) = \bigcup_{K \subset U} \mathcal{D}_{K_p}(U)$ de la topologie ("limite inductive") la plus fine rendant continues toutes les injections $\mathcal{D}_K(U) \hookrightarrow \mathcal{D}(U)$: si E est un e.v.t., et $\omega: \mathcal{D}(U) \rightarrow E$ est linéaire, ω est continue si et seulement si toutes les composées $\mathcal{D}_K(U) \hookrightarrow \mathcal{D}(U) \xrightarrow{\omega} E$ le sont. En particulier:

- si $U \subset V$, l'injection $\mathcal{D}(U) \hookrightarrow \mathcal{D}(V)$ est continue
- si $E = \mathbb{C}$ (muni de 11), une forme linéaire $T: \mathcal{D}(U) \rightarrow \mathbb{C}$ est continue si et seulement si:

$$\forall K \subset U \quad \exists m \in \mathbb{N}, C > 0 \quad \forall f \in \mathcal{D}_K(U) \quad |T(f)| \leq C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup |\partial^\alpha f|.$$

(C'est la définition d'une distribution sur U)

Exemples: Soit $\alpha \in \mathbb{N}^n$, $x_0 \in U$, et f une fonction localement intégrable sur U (c'est-à-dire intégrable sur tout compact de U); alors les formes linéaires sur $\mathcal{D}(U)$: $\varphi \mapsto \partial^\alpha \varphi(x_0)$ et $\varphi \mapsto \int_U f(x) \partial^\alpha \varphi(x) dx$ sont des distributions.

Ces définitions seraient vides si l'on avait $\mathcal{D}(U) = \{0\}$. Mais on va voir que $\mathcal{D}(U)$ est toujours assez gros pour être dense dans tous les autres espaces de fonctions et de distributions qu'on considérera; de plus, sa topologie est choisie pour qu'il s'y injecte continûment.

Lemme: La fonction $\rho: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $\rho(x) = \begin{cases} \exp\left(\frac{1}{1-x_1^2}\right) & \text{pour } |x| \leq 1 \\ 0 & \text{pour } |x| \geq 1 \end{cases}$ est dans $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$, et $\text{supp } \rho = \overline{B}(0, 1)$.

Preuve: Le dernier point est clair, et ρ est C^∞ pour $|x| \neq 1$; comme ρ ne dépend que de $|x|$, et que $x \mapsto |x|$ est C^∞ pour $x \neq 0$, il suffit de prouver que ρ est C^∞ dans le cas $n=1$, et pour $x=1$ (par parité): comme $\rho^{(p)}(t)$ est de la forme $\frac{P_p(t)}{(t^2-1)^p}$ pour $p \in \mathbb{N}$, $|t| < 1$, et 0 pour $|t| \geq 1$, on voit par récurrence sur p , que $\rho \in C^p$ et $\rho^{(p)}(1)=0$. ■

Pour $p \in \mathbb{N}^*$, posons alors $s_p(x) = \frac{I}{I} \rho(px)$, avec $I = \int_{\mathbb{R}^n} \rho(x) dx$.

Proposition: (a) $s_p \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ et $s_p \geq 0$; (b) $\text{supp } s_p \subset \bar{B}(0, \frac{1}{p})$; (c) $\int_{\mathbb{R}^n} s_p(x) dx = 1$.

Preuve: tout est clair. ■ En fait, on appelle "suite régularisante" toute suite de fonctions vérifiant (a),(b),(c).

Ceci montre déjà que $\dim \mathcal{D}(U) = \infty$ pour tout ouvert U , mais on va déduire beaucoup plus des propriétés du "produit de convolution":

(§2) CONVOLUTION ET RÉGULARISATION

Formellement, le produit de convolution de deux fonctions $f, g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$, noté $*$, est défini par

$$f * g(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x-y)g(y)dy \quad (x \in \mathbb{R}^n)$$

chaque fois que l'intégrale a un sens, ce qui est vrai déjà dans les deux cas suivants:

1) Si $f, g \in L^1(\mathbb{R}^n)$: $L^1(\mathbb{R}^n)$ est une algèbre, associative et commutative (mais non unitaire) pour le produit de convolution; par les théorèmes de Fubini et de changement de variable, $f * g$ est bien définie presque partout, $f * g \in L^1$, $f * g = g * f$ et $f * (g * h) = (f * g) * h$. De plus: $\|f * g\|_1 \leq \|f\|_1 \|g\|_1$.

2) Si $f, g \in L^2_{loc}(\mathbb{R}^n)$, l'une au moins à support compact (le support étant le complémentaire du plus grand ouvert où la fonction est négligeable): $f * g$ est alors partout défini (Cauchy-Schwarz), et on a encore $f * g = g * f$ et $f * (g * h) = (f * g) * h$ si deux au moins sont à support compact; de plus dans ce cas, $f * g$ est une fonction continue.

Preuve: Notons $\tau_a f$ la translatee de $a \in \mathbb{R}^n$ de f , c'est-à-dire:

$$\tau_a f(x) = f(x-a); \text{ clairement } \tau_a(f * g) = (\tau_a f) * g = f * (\tau_a g), \text{ et}$$

$$|f * g(x) - f * g(x')| = |f * g(x) - (\tau_{x-x'} f) * g(x)| = |(f - \tau_{x-x'} f) * g(x)|$$

$$= \left| \int_{\mathbb{R}^n} (f - \tau_{x-x'} f)(y) g(x-y) dy \right| \leq \|f - \tau_{x-x'} f\|_2 \|g\|_2 \xrightarrow{x' \rightarrow x} 0, \text{ les translations étant continues dans } L^2.$$

Deux propriétés essentielles du produit de convolution, vraies dans les deux cas ci-dessus, et qui se généralisent à beaucoup d'autres cas, sont les suivantes:

- Propriété de support: $\text{supp } f * g \subset \overline{\text{supp } f + \text{supp } g}$

(Rappelons que $A+B = \{x+y \mid x \in A, y \in B\}$, que la somme de deux fermés est fermée dès que l'un des deux est compact, et compacte si les deux le sont; l'inclusion est claire sur la définition)

- Propriété de régularisation: De $\tau_a(f * g) = (\tau_a f) * g = f * (\tau_a g)$, on tire par passage à la limite (dérivation "sous le signe somme"), que si $f \in C^p$ et $g \in C^q$, alors $f * g \in C^{p+q}$ et d'ailleurs:

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, |\alpha| \leq p, |\beta| \leq q : \quad \partial^{\alpha} \tau_{\beta}(f * g) = (\partial^{\alpha} f) * (\partial^{\beta} g)$$

En particulier si $f \in C^\infty$ et $g \in C^0$, $f * g \in C^\infty$! ($g \in L^1_{loc}$ suffit d'ailleurs, des primitives partielles étant alors continues...). D'où le

Théorème "de régularisation": Soit $f \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$, et $F = \text{supp } f$.

Posons, pour $p \in \mathbb{N}^*$, $f_p = g_p * f$, et $F_p = F + \bar{B}(0, \frac{1}{p})$. Alors:

a) $f_p \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ et $\text{supp } f_p \subset F_p$

b) Pour tout compact K , $f_p|_K \xrightarrow{p \rightarrow \infty} f|_K$ dans $L^1(K)$

c) Si de plus $f \in C^0$, $f_p \rightarrow f$ uniformément sur tout compact

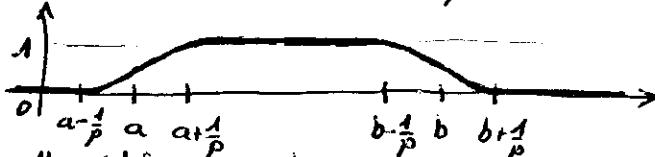
d) Si de plus F est compact, $f_p \rightarrow f$ uniformément.

Preuve: Le (a) résulte des deux propriétés précédentes. De plus

$$\int_K |f_p(x) - f(x)| dx \leq \iint_{K \times \bar{B}(0, \frac{1}{p})} |f(x-y) - f(x)| g_p(y) dy = \int_{\bar{B}(0, \frac{1}{p})} \|T_y f - f\| g_p(y) dy$$

la norme écrite étant celle de $L^1(K)$; d'où le (b), puis le (c) par l'expression centrale et le théorème de Heine, enfin le (d) par la propriété de support du (a). ■

Exemples: La convolution sert à "lisser" les fonctions peu régulières; ainsi si $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est la fonction caractéristique de $[a, b]$, le graphe de g_p est de la forme:



Généralisant cette idée, on obtient le

Théorème "de partition de l'unité": Soit $(U_i)_{i \in I}$ un recouvrement ouvert d'un compact K de \mathbb{R}^n . Il existe une famille $(\varphi_i)_{i \in I}$ de fonctions de $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$, toutes nulles sauf un nombre fini, telles que $\text{supp } \varphi_i \subset U_i$, $0 \leq \varphi_i \leq 1$, et $\sum \varphi_i = 1$ au voisinage de K .

Idées d'ingénierie: On ne garde que les U_i d'un sous-recouvrement fini ($\varphi_i \equiv 0$ sinon); ceux-ci recouvrent encore un compact un peu plus grand $K' = K + \bar{B}(0, \varepsilon)$. On découpe K' en UK_i , avec $K_i \subset U_i$ et $K \subset K_i$ de mesure nulle, si bien que $\sum \chi_{K_i} = \chi_{K'}$. On n'a plus alors qu'à "lisser" les χ_{K_i} en les convolvant par g_p pour p assez grand. ■

Proposition: L'injection $\mathcal{D}(U) \hookrightarrow \mathcal{E}(U)$ est continue et d'image dense: $\forall f \in \mathcal{E}(U)$, $\exists (f_p) \in \mathcal{D}(U)$; $f_p \rightarrow f$ dans $\mathcal{E}(U)$.

Preuve: on peut poser $f_p = f \cdot (g_p * \chi_{K_p})$, où K_p est une suite exhaustive de compacts de U . ■

Achevons ce paragraphe (et ses lecteurs) par quelques remarques utilisées systématiquement dans la suite: pour $f \in C^\infty$ fixée et $g \in C^\infty$, et pour K compact, on sait toujours majorer $\sup |\partial^\alpha(fg)|$ et $\sup |\partial^\alpha(f*g)|$ par $C^{\text{ste}} \left(\sum_K \sup_{|\alpha| \leq |\alpha|} |\partial^\alpha g| \right)$, avec $K' = K$ dans le premier cas (formule de Leibniz), et $K' = K + \text{supp } f$ dans le second (propriétés de la convolution). De ces majorations résultent les énoncés suivants:

- si $f \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$, la convolution par f ($g \mapsto fg$) est continue de $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ dans $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ et de $\mathcal{E}(\mathbb{R}^n)$ dans $\mathcal{E}(\mathbb{R}^n)$; si $f \in \mathcal{E}(\mathbb{R}^n)$, elle est continue de $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ dans $\mathcal{E}(\mathbb{R}^n)$
- si $f \in \mathcal{D}(U)$, la multiplication par f ($g \mapsto fg$) est continue de $\mathcal{D}(U)$ dans $\mathcal{D}(U)$ et de $\mathcal{E}(U)$ dans $\mathcal{E}(U)$
- toute dérivation ($g \mapsto g^{(\alpha)}$) est continue de $\mathcal{D}(U)$ dans $\mathcal{D}(U)$ et de $\mathcal{E}(U)$ dans $\mathcal{E}(U)$
- on appellera opérateur différentiel linéaire (odl) tout composé des deux opérateurs précédents: $P(x, \partial) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) \partial^\alpha$, avec $a_\alpha \in C^\infty(U)$: $g \mapsto Pg = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) g^{(\alpha)}(x)$.
Tout odl est donc continu de $\mathcal{D}(U)$ dans $\mathcal{D}(U)$ et de $\mathcal{E}(U)$ dans $\mathcal{E}(U)$.

§3 L'ESPACE $\mathcal{D}'(U)$

C'est le \mathbb{C} -espace vectoriel de toutes les distributions sur $U \subset \mathbb{R}^n$, c'est-à-dire, rappelons-le ici, des formes linéaires $T: \mathcal{D}(U) \rightarrow \mathbb{C}$ telles que: $\forall K \Subset U \exists m \in \mathbb{N}, C > 0, \forall \varphi \in \mathcal{D}_K(U), |T(\varphi)| \leq C \sum_{|\alpha| \leq m} \sup |\partial^\alpha \varphi|$.

Le plus petit entier m qui "marche" s'appelle l'ordre de T sur K ; si m "marche" pour tout K , on dit que T est d'ordre fini (et $\leq m$). Les distributions d'ordre zéro sont les mesures ("de Radon")

Donnons ici quelques exemples importants de distributions:

- Si $f \in L^1_{\text{loc}}(U)$, l'application $\varphi \mapsto \int_U f(x) \varphi(x) dx$ est une distribution sur U , et même une mesure! C'est la distribution associée à la fonction f ; l'application $f \mapsto T_f$ est une injection de $L^1_{\text{loc}}(U)$ dans $\mathcal{D}'(U)$: $T_f = 0$ signifie $\int_U f \varphi dx = 0$ pour tout $\varphi \in \mathcal{D}(U)$, donc par régularisation $\int_U f \chi_K dx = 0$ pour tout $K \Subset U$, et f est négligeable.
- On peut aussi associer des distributions à certaines fonctions non localement intégrables: en voici un exemple classique, la "valeur principale de $\frac{1}{x}$ ", qui est la distribution sur \mathbb{R} : $\varphi \mapsto \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{|x| \geq \epsilon} \frac{\varphi(x)}{x} dx$.

En effet si $\text{supp } \varphi \subset [-A, A]$ et $\varphi(x) = \varphi(0) + x \psi(x)$, on a $\psi \in C^\infty(\mathbb{R})$, et il vient:

$$Vp_{\frac{1}{x}}(\varphi) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \left\{ \varphi(0) \left[\underbrace{\int_{-A}^{-\varepsilon} \frac{dx}{x} + \int_{\varepsilon}^A \frac{dx}{x} }_{=0} \right] + \int_{-A}^{-\varepsilon} \psi(x) dx + \int_{\varepsilon}^A \psi(x) dx \right\} = \int_{-A}^A \psi(x) dx$$

d'où $|Vp_{\frac{1}{x}}(\varphi)| \leq 2A \sup |\psi| \leq 2A \sup |\varphi'|$ car $\psi(x) = \frac{\varphi(x) - \varphi(0)}{x} = \varphi'(0)x$, $0 < x < 1$.

$Vp_{\frac{1}{x}}$ est donc une distribution sur \mathbb{R} , d'ordre ≤ 1 (en fait = 1; exercice!).

- on note δ_a la mesure de Dirac au point $a \in \mathbb{R}^n$, c'est-à-dire la distribution $\varphi \mapsto \varphi(a)$ qui est clairement d'ordre 0, et appartient à $\mathcal{D}'(U)$ dès que $U \ni a$.
- si $x = (x', x'')$ avec $x' \in \mathbb{R}^p$, $x'' \in \mathbb{R}^{n-p}$ et $a' \in \mathbb{N}^p$, l'application $\varphi \mapsto \int_{\mathbb{R}^{n-p}} \partial_a'' \varphi(0, x'') dx''$ est une "distribution de surface" sur \mathbb{R}^n , d'ordre $|a''|$.

Remarques: Si $T \in \mathcal{D}'(U)$ et $\varphi_p \xrightarrow[p \rightarrow \infty]{} \varphi$ dans $\mathcal{D}(U)$ (c'est-à-dire dans l'un des $\mathcal{D}_K(U)$), alors $T(\varphi_p) \xrightarrow{} T(\varphi)$, puisque $|T(\varphi_p - \varphi)| \leq C \sum_{|k| \leq m} \|\partial_k(\varphi_p - \varphi)\| \rightarrow 0$. On peut démontrer la réciproque: si $T: \mathcal{D}(U) \rightarrow \mathbb{C}$ a la propriété précédente (continuité sur les suites), c'est bien une distribution (majorée sur tout $\mathcal{D}_K(U)$ par des semi-normes).

Il est souvent pratique de noter $\langle T, \varphi \rangle = \langle T, \varphi \rangle$ comme un produit scalaire entre \mathcal{D}' et \mathcal{D} . On peut définir sur $\mathcal{D}'(U)$ plusieurs topologies associées à cette dualité. On se contentera ici de la plus "faible": on dit que $T_p \xrightarrow[p \rightarrow \infty]{} T$ faiblement dans $\mathcal{D}'(U)$ si pour tout $\varphi \in \mathcal{D}(U)$, $\langle T_p, \varphi \rangle \xrightarrow[p \rightarrow \infty]{} \langle T, \varphi \rangle$, et qu'une application linéaire de $\mathcal{D}'(U)$ dans $\mathcal{D}'(V)$ est faiblement continue si l'image de toute suite faiblement convergente est faiblement convergente.

Exemples: Notons $\delta = \delta_0$ la mesure de Dirac à l'origine de \mathbb{R}^n .

Alors $T_p \xrightarrow[p \rightarrow \infty]{} \delta$ faiblement (dans $\mathcal{D}'(U)$ dès que $U \ni 0$). En effet

$$|\langle T_p, \varphi \rangle - \langle \delta, \varphi \rangle| = \left| \int_{B(0, \frac{1}{p})} s_p(x) \varphi(x) dx - \varphi(0) \int_{B(0, \frac{1}{p})} s_p(x) dx \right| \leq \left(\int_{B(0, \frac{1}{p})} s_p(x) dx \right) \cdot \sup_{B(0, \frac{1}{p})} |\varphi(x) - \varphi(0)| \xrightarrow[p \rightarrow \infty]{} 0$$

On écrira souvent $\langle f, \varphi \rangle$ au lieu de $\langle T_f, \varphi \rangle$, identifiant la fonction f et la distribution associée T_f , lorsque $f \in L^1_{loc}(U)$. Par exemple $s_p \rightarrow \delta$ ($p \rightarrow \infty$); de plus on écrira T_x pour "la distribution T de la variable x ".

Pour $a \in \mathbb{R}^n$ et $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$, on définit la translatee $\tau_a T$ de T par $\langle \tau_a T, \varphi \rangle = \langle T, \tau_{-a} \varphi \rangle = \langle T_x, \varphi(x+a) \rangle$ pour $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$

Comme les translations sont continues de $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ dans $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$, on obtient aussitôt "par transposition", qu'elles sont faiblement continues de \mathcal{D}' dans \mathcal{D}' . De plus on vérifie aussitôt que, pour $f \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$,

$$\tau_a f = \tau_a T_f \quad (\text{que l'on écrit donc } \tau_a f !).$$

§4

LE MODULE $\mathcal{D}'(U)$

On prolonge ici l'action des o.d.l aux distributions.

- d'abord on définit, pour $f \in \mathcal{E}(U)$ la multiplication par $f: \mathcal{D}'(U) \rightarrow \mathcal{D}'(U)$ par: $\forall \varphi \in \mathcal{D}(U), \forall T \in \mathcal{D}'(U) \quad \langle fT, \varphi \rangle = \langle T, f\varphi \rangle$

Comme $\varphi \mapsto f\varphi$ est continue dans $\mathcal{D}(U)$, fT est bien une distribution, et la multiplication par f est faiblement continue. De plus ce produit prolonge celle des fonctions: si $g \in L^1_{loc}(U)$, $f \cdot T_g = T_{fg}$.

- puis on définit les dérivées partielles d'une distribution $T \in \mathcal{D}'(U)$ par $\langle \partial_j T, \varphi \rangle = -\langle T, \partial_j \varphi \rangle$ (pour $\varphi \in \mathcal{D}(U)$). Comme $\varphi \mapsto -\frac{\partial \varphi}{\partial x_j}$ est continue dans $\mathcal{D}(U)$, $\partial_j T \in \mathcal{D}'(U)$, et la dérivation est faiblement continue dans $\mathcal{D}'(U)$. De plus elle prolonge celle des fonctions: $\partial_j T_g = T_{\partial_j g}$ (intégrer par parties). En itérant, pour $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^n$, et $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n =$

$\langle \partial^\alpha T, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle T, \partial^\alpha \varphi \rangle$ définit une application $T \mapsto \partial^\alpha T$,

faiblement continue dans $\mathcal{D}'(U)$, et prolongeant celle des fonctions (Ainsi on a rendu "indéfiniment dérivable" (faiblement, au "sens des distributions") au moins toutes les fonctions localement intégrables!)

- en composant les deux opérations précédentes, pour tout o.d.l. sur U , $P(x, \partial) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha(x) \partial^\alpha$, on obtient un opérateur différentiel linéaire faiblement continu dans $\mathcal{D}'(U)$ en posant, pour $\varphi \in \mathcal{D}(U), T \in \mathcal{D}'(U)$

$\langle P(x, \partial) T, \varphi \rangle = \langle T, {}^t P \varphi \rangle$, où ${}^t P$ est le "transposé formel" de P :

$${}^t P(x, \partial) = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} \partial^\alpha (a_\alpha \circ) = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} \left(\sum_{0 \leq \beta \leq \alpha} \frac{\alpha!}{\beta!(\alpha-\beta)!} (\partial^{\alpha-\beta} a_\alpha) \partial^\beta \right)$$

($\alpha!$ signifie $\alpha_1! \dots \alpha_n!$, et $0 \leq \beta \leq \alpha$ signifie $0 \leq \beta_j \leq \alpha_j$ pour $j=1, \dots, n$.)

- On résume tout ceci en disant que $\mathcal{D}'(U)$ est un $\mathcal{P}(U)$ -module, où $\mathcal{P}(U)$ est l'anneau des o.d.l. sur U , et que $\mathcal{E}(U)$ en est un sous-module: si $f \in \mathcal{E}(U), T \in \mathcal{D}'(U), P \in \mathcal{P}(U)$: $PT_f = T_{Pf}$.

${}^t P$ est un o.d.l. de même degré que P , et bien sûr ${}^t({}^t P) = P$.

Chercher toutes les solutions (faibles) d'un o.d.l. dans U , c'est vouloir déterminer le noyau de cet opérateur dans $\mathcal{D}'(U)$, au sens précédent.

- la formule de Leibniz (par exemple) s'étend au produit d'une fonction et d'une distribution: pour $f \in \mathcal{E}(U), T \in \mathcal{D}'(U)$,

$$\partial^\alpha (fT) = \sum_{0 \leq \beta \leq \alpha} \frac{\alpha!}{(\alpha-\beta)!\beta!} \partial^{\alpha-\beta} f \cdot \partial^\beta T$$

Preuve: par récurrence sur $|\alpha|$, à partir de $|\alpha|=1$:

$$\begin{aligned} \langle \partial_j (fT), \varphi \rangle &= -\langle fT, \partial_j \varphi \rangle = -\langle T, \partial_j (f\varphi) \rangle + \langle T, (\partial_j f)\varphi \rangle \\ &= \langle \partial_j T, f\varphi \rangle + \langle (\partial_j f)T, \varphi \rangle = \langle f(\partial_j T) + (\partial_j f)T, \varphi \rangle. \end{aligned}$$

Exemples de calcul: On note H et on appelle fonction de Heaviside la fonction de $L^1_{loc}(\mathbb{R})$ qui vaut 1 sur \mathbb{R}^+ et 0 sur \mathbb{R}^- . Pour $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$, on a $\langle xH, \varphi \rangle = \int_0^{+\infty} x\varphi(x)dx$, d'où $\langle (xH)', \varphi \rangle = - \int_0^{+\infty} x\varphi'(x)dx = \int_0^{+\infty} \varphi(x)dx$, soit $(xH)' = H$. Puis $\langle (xH)'' , \varphi \rangle = \langle H' , \varphi \rangle = \langle H, -\varphi \rangle = - \int_0^{+\infty} \varphi'(x)dx = \varphi(0)$, soit $H' = \delta$. (Ce sont des cas particuliers de la "formule des sauts" ci-dessous).

Une formule importante: $x\delta = 0$, puisque $\langle x\delta, \varphi \rangle = \langle \delta, x\varphi \rangle = (x\varphi)(0) = 0$. De même $x.\delta' = -\delta$: $\langle x\delta', \varphi \rangle = \langle \delta', x\varphi \rangle = - \langle \delta, (x\varphi)' \rangle = - \langle \delta, \varphi + x\varphi' \rangle = -\varphi(0)$, qui se généralise en $x.\delta^{(q)} = -q\delta^{(q-1)}$ (exercice: simplifier $x^p.\delta^{(q)}$...)

Les définitions précédentes rendent clair que si T est une distribution d'ordre p , et P un o.d.l. d'ordre q , PT est d'ordre $p+q$ (au plus). La continuité faible de P implique de plus aussitôt que, si $T_p \rightarrow T$ faiblement, $PT_p \rightarrow PT$ faiblement. Par exemple $P_\delta \rightarrow P\delta$ ($p \rightarrow \infty$).

Formule des sauts: Soit $f \in L^1_{loc}(\mathbb{R})$, C^∞ sauf en un nombre fini de points x_1, \dots, x_q , où f a des limites à droite et à gauche $f(x_j)^+$ et $f(x_j)^-$, et supposons $f' \in L^1_{loc}(\mathbb{R})$. Alors: $(T_f)' = T_{f'} + \sum_{j=1}^q [f(x_j)^+ - f(x_j)^-] \delta_{x_j}$.

Preuve: par intégration par parties. ■

Remarques: Les formules $(xH)' = H$ et $H' = \delta$ n'en sont que des exemples. La différence $f(x_j)^+ - f(x_j)^- = \sigma_f(x_j)$ s'appelle le saut de f en x_j . Il existe de nombreuses "formules des sauts" à plusieurs variables, indispensables en physique: les "sauts" sont alors des distributions portées par des hypersurfaces; on les laisse ici en exercice: ce ne sont en fait que des formulations "faibles" de la formule de Stokes, (c'est-à-dire qu'on les obtient par des intégrations par parties).

§5 LE "FAISCEAU" \mathcal{D}'

Les distributions se laissent "localiser": il suffit, pour en définir une, de la donner "localement, au voisinage de chaque point". En effet:

D'abord si $V \subset U$, $\mathcal{D}(V) \hookrightarrow \mathcal{D}(U)$ est injective et continue; la composée $\mathcal{D}(V) \hookrightarrow \mathcal{D}(U) \xrightarrow{T} \mathbb{C}$ définit la restriction $T|_V$ à V de toute distribution $T \in \mathcal{D}'(U)$.

$$\text{Par exemple } H|_{[0, +\infty]} = 1, H|_{(-\infty, 0]} = 0, \delta|_{\mathbb{R}^*} = 0, \nu p \frac{1}{x}|_{\mathbb{R}^*} = \frac{1}{x}$$

et plus généralement, si $f \in L^1_{loc}(U)$, $T_f|_V = T_{f|_V}$

Mais inversement des données locales compatibles se recollent:

Proposition: Soient $(U_i)_{i \in I}$ des ouverts recouvrant U , et pour $i \in I, j \in I$ $T_i \in \mathcal{D}'(U_i)$, telles que $T_i|_{U_i \cap U_j} = T_j|_{U_i \cap U_j}$. Alors il existe une et une seule distribution $T \in \mathcal{D}'(U)$ telle que $T|_{U_i} = T_i$ ($i \in I$).

Preuve: Soit $\varphi \in \mathcal{D}(U)$, et $(\alpha_i)_{i \in I}$ une partition de l'unité : $\sum \alpha_i = 1$ au voisinage de $\text{supp } \varphi$, et $\alpha_i \in \mathcal{D}(U_i)$. Comme $\varphi = \sum \alpha_i \varphi$, nécessairement $\langle T, \varphi \rangle = \sum \langle T, \alpha_i \varphi \rangle = \sum \langle T_i, \alpha_i \varphi \rangle$, et cette formule définit un élément de $\mathcal{D}'(U)$ car $|\langle T, \varphi \rangle| \leq \sum |\langle T_i, \alpha_i \varphi \rangle| \leq \sum C_i \sum_{|\beta| \leq m} \sup |\partial^\beta (\alpha_i \varphi)| \dots$

Enfin si $\varphi \in \mathcal{D}(U_i)$, $\langle T, \varphi \rangle = \sum \langle T_j, \alpha_j \varphi \rangle$, avec $\alpha_j \varphi \in \mathcal{D}(U_i \cap U_j)$ d'où $\langle T, \varphi \rangle = \sum_j \langle T_i, \alpha_j \varphi \rangle = \langle T_i, \varphi \rangle$ (et donc T ne dépend pas du choix des α_i). ■

On définit alors le support de $T \in \mathcal{D}'(U)$ comme le fermé de $U \setminus \text{supp } T$, complémentaire du plus grand ouvert de U où la restriction de T est nulle (c'est la réunion de tous, par la proposition précédente). Clairement $\text{supp } T_f = \text{supp } f$ pour $f \in L^1_{loc}$.

Proposition: Une distribution à support compact est d'ordre fini.

Preuve: Soit $T \in \mathcal{D}'(U)$, $\text{supp } T = F \subset U$, et $\alpha \in \mathcal{D}(U)$, $\alpha \equiv 1$ au voisinage de F ("partition" associée au recouvrement de F par le seul ouvert U)

Si $K = \text{supp } \alpha$, pour tout $\varphi \in \mathcal{D}(U)$, on a $(1-\alpha)\varphi \in \mathcal{D}(U-F)$, donc $\langle T, (1-\alpha)\varphi \rangle = 0$, d'où $|\langle T, \varphi \rangle| = |\langle T, \alpha \varphi \rangle| \leq C \sum_{|\beta| \leq m} \sup |\partial^\beta (\alpha \varphi)| \dots$, où C et m ne dépendent pas de φ , mais seulement de α . ■

Proposition: Une distribution à support ponctuel est une combinaison linéaire (finie) de dérivées de la mesure de Dirac au point support.

Preuve: On peut supposer $\text{supp } T \subset \{0\} \subset U$, choisir $\alpha \in \mathcal{D}(U)$ valant 1 au voisinage de 0, poser $\alpha_p(x) = \alpha(px)$ pour $p \in \mathbb{N}$, et constater que $\alpha_p T = T$, puisque $\text{supp } (1-\alpha_p)T = \emptyset$. Par la proposition précédente, il existe $m \in \mathbb{N}$ indépendant de $K \subset U$, et $C > 0$ tels que

$$\forall \psi \in \mathcal{D}_k(U) \quad |\langle T, \psi \rangle| \leq C \sum_{|\beta| \leq m} \sup |\partial^\beta \psi|$$

Pour $\varphi \in \mathcal{D}_k(U)$, $|\langle T, \varphi \rangle| = |\langle T, \alpha_p \varphi \rangle| \leq C \sum_{|\beta| \leq m} \sup |\partial^\beta (\alpha_p \varphi)|$ et chaque terme à droite tend vers zéro quand $p \rightarrow \infty$, si $\varphi^{(\beta)}(0) = 0$ pour $|\beta| \leq m+1$, car $\sup |\partial^\beta (\alpha_p \varphi)| \leq \sum_{0 \leq \gamma \leq \beta} C_\beta \sup |\partial^{\beta-\gamma} \alpha_p \partial^\gamma \varphi| \leq C_p^{|\beta|} \cdot \left(\frac{1}{p}\right)^{m-|\beta|+1}$

Pour tout $\chi \in \mathcal{D}(U)$, on peut écrire $\chi(x) = \sum_{|\beta| \leq m+1} \frac{\chi^{(\beta)}(0)}{\beta!} x^\beta + \eta(x)$, avec $\eta \in C^\infty$ et $\eta^{(\beta)}(0) = 0$ pour $|\beta| \leq m+1$, d'où

$$\begin{aligned} \langle T, \chi \rangle &= \langle T, \alpha \chi \rangle = \langle T, \alpha \eta \rangle + \sum_{|\beta| \leq m+1} \frac{\chi^{(\beta)}(0)}{\beta!} \langle T, x^\beta \alpha(x) \rangle \\ &= \sum_{|\beta| \leq m+1} C_\beta \chi^{(\beta)}(0) - \sum_{|\beta| \leq m+1} C_\beta (-1)^{|\beta|} \delta^{(\beta)}, \chi \rangle. \end{aligned}$$

Remarquons que les deux preuves précédentes utilisent déjà implicitement la

Proposition: Si $\varphi \in \mathcal{D}(U)$, $T \in \mathcal{D}'(U)$ et $\text{supp } T \cap \text{supp } \varphi = \emptyset$, alors $\langle T, \varphi \rangle = 0$

Preuve: en effet $\varphi \in \mathcal{D}(U - \text{supp } T)$. ■

§6

PARTIES FINIES

Chaque fonction \mathcal{E}'_{loc} est attachée de façon naturelle, et non ambiguë, une distribution. Mais il est utile de définir des distributions attachées à certaines fonctions non localement intégrables, mais "usuelles", des distributions qui les "prolongent" faiblement. $\nu p \frac{1}{x^2}$, définie au §3, en est un exemple; donnons-en un autre: $\text{PF} \frac{1}{x^2} =$

$\text{Si } \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \varphi(x) - \varphi(0) - x\varphi'(0) = x^2 \psi(x), \text{ avec } \psi \in C_c^\infty(\mathbb{R}).$

$\text{Si } \text{supp } \varphi \subset [-A, A], \int_{|x| > \varepsilon} \frac{\varphi(x)}{x^2} dx = \frac{2}{\varepsilon} \varphi(0) + \left[\int_A^\varepsilon \psi(x) dx - \frac{2}{A} \varphi(0) \right] + \int_\varepsilon^A \psi(x) dx.$

Le crochet, qui est la "partie finie" du développement limité en ε de $\int_{|x| > \varepsilon} \frac{\varphi(x)}{x^2} dx$ est une distribution, notée $\langle \text{PF} \frac{1}{x^2}, \varphi \rangle$, puisque

$$\sup_{[-A, A]} |\psi(x)| \leq \sup |\varphi'|, \text{ d'où } |\langle \text{PF} \frac{1}{x^2}, \varphi \rangle| \leq \sup \left(\frac{2}{A}, 2A \right) \sum_{a \leq 2} \sup |\partial^a \varphi|$$

On peut définir de la même façon la "partie finie de $R(x)$ " dès que R est une fraction rationnelle, ou plus généralement une fonction $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ régulière sauf en une suite (x_n) de "pôles", c'est-à-dire de points isolés où $|R(x)|$ ne croît pas plus vite qu'une puissance de $(x-x_n)^{-1}$: pour $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ on définit alors $\langle \text{PF } R(x), \varphi(x) \rangle$ comme le terme constant du développement limité (généralisé) en puissances de ε et $\log \varepsilon$, de l'intégrale $\int_{R-F} R(x) \varphi(x) dx$, avec $R-F = \bigcup_n [x_n-\varepsilon, x_n+\varepsilon]$.

Des développements de Taylor aux points x_n montrent que $\text{PF } R$ est bien une distribution, d'ordre au plus le sup des ordres des pôles de R . Ces distributions interviennent de façon naturelle en physique; mais leur définition (surtout à plusieurs variables) est assez arbitraire: il existe d'autres distributions dont la restriction à $\mathbb{R}-F$ vaut $R(x)$.

Parmi elles, si $R(z)$ est une fonction méromorphe dans \mathbb{C} , ses pôles réels sont isolés et, pour ε assez petit non nul, $R(x+i\varepsilon) \in C_c^\infty(\mathbb{R})$; on peut donc définir $\langle R(x+i\varepsilon), \varphi(x) \rangle$, pour $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ comme le terme constant d'un développement limité en ε de $\int_{R-F} R(x+i\varepsilon) \varphi(x) dx$, et vérifier que c'est bien une autre "partie finie" de R ; elle ne diffère de la précédente que d'une distribution portée par l'ensemble F (fini): des pôles de R (puisque les deux valent R sur $\mathbb{R}-F$), donc une combinaison de dérivées de mesures de Dirac aux points de F . On peut même démontrer (calcul des résidus), que lorsque R est une fraction rationnelle: $\text{PF } R(x) = \frac{1}{2} (R(x+i0) + R(x-i0))$

Nous n'étudierons ici que l'exemple-type de $\nu p \frac{1}{x^2}$:

Pour $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ et $\text{supp } \varphi \subset [-A, A]$, $\varphi(x) = \varphi(0) + x\psi(x)$ avec $\psi \in C^\infty(\mathbb{R})$, et $\int_{\mathbb{R}} \frac{\varphi(x)}{x+i\varepsilon} dx = \varphi(0) \int_{-A}^A \frac{dx}{x+i\varepsilon} + \int_{-A}^A \frac{x\psi(x)dx}{x+i\varepsilon}$

$$\stackrel{\text{"}}{=} \int_{-A}^A \frac{x\psi(x)dx}{x+i\varepsilon} \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0^\pm]{} \int_{-A}^A \psi(x)dx = \langle \nu p \frac{1}{x}, \varphi \rangle$$

$$\int_{-A}^A \frac{x dx}{x^2 + \varepsilon^2} - i\varepsilon \cdot \frac{\pi}{2} \text{ArcTg} \frac{A}{\varepsilon} \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0^\pm]{} \mp i\pi$$

Autrement dit: $\langle \frac{1}{x+i\varepsilon}, \varphi \rangle = \langle \nu p \frac{1}{x}, \varphi \rangle \mp i\pi \varphi(0)$, soit

$$\frac{1}{x+i\varepsilon} = \nu p \frac{1}{x} \mp i\pi \delta, \text{ d'où la formule annoncée: } \nu p \frac{1}{x} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{x+i\varepsilon} + \frac{1}{x-i\varepsilon} \right),$$

et en prime le "développement de la mesure de Dirac en ondes planes" (sic):

$$\delta = \frac{-1}{2i\pi} \left(\frac{1}{x+i\varepsilon} - \frac{1}{x-i\varepsilon} \right)$$

(§7)

THÈMES D'EXERCICES SUR LE CHAPITRE I

1) Calculer, en passant "en polaires", le carré de $I = \int_0^{+\infty} e^{-ax^2} dx$, d'où I .

2) $\overset{\text{A}^4}{\underset{0}{\int_x}} \rightarrow$ L'abscisse du centre de gravité du demi-cercle solide homogène ci-dessous de rayon R est $\frac{2R}{\pi}$; celle du demi-disque est $\frac{4R}{3\pi}$.

3) Pour P polynômes, $f, g \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$, $P(\partial)(fg) = \sum_{|\alpha|} \frac{1}{\alpha!} P^{(\alpha)}(\partial) f \cdot \partial^\alpha g$ (formule de "Leibniz-Hörmander"). On peut se ramener à la formule de Taylor en posant $f(x) = e^{i\omega_a x}$, $g(x) = e^{i\omega_b x}$. Et si $f, g \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$?

4) Formule de Taylor "avec reste intégral": $f \in C^{n+1}$

$$f(ax) = f(a) + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!} x^n + \frac{x^{n+1}}{n!} \int_0^1 (1-u)^n f^{(n+1)}(au+ux) du$$

En déduire que si $f \in C^\infty$ ($= \sum_n \int_0^x (x-t)^n f^{(n)}(at) dt$)

$$f(a) = \dots = f^{(p-n)}(a) = 0,$$

$g(x) = \frac{f(x)}{(x-a)^p}$ est C^∞ et $\sup |g| \leq \text{Cte.} \sup |f^{(n+1)}|$ sur tout intervalle

5) $\varphi \mapsto f\varphi$, avec $f \in C^\infty$, est un isomorphisme de $\mathcal{D}(U)$ et de $\mathcal{E}(U)$ si et seulement si $f \neq 0$ dans U .

6) Si $\ell: \mathcal{D}(U) \rightarrow \mathbb{C}$ est une forme linéaire positive ($\forall \varphi \geq 0, \ell(\varphi) \geq 0$), alors c'est une distribution d'ordre zéro.

7) Équivalence des familles $(\sup_I |\partial^\alpha f|)$, $\left(\int_U |\partial^\alpha f| dx \right)$ et $\left(\left(\int_K |\partial^\alpha f|^2 dx \right)^{1/2} \right)$ pour définir la topologie de $\mathcal{E}(U)$

a) Si $f \in C^\infty(I)$, $[a, b] \subset I \subset \mathbb{R}$, montrer que $\sup_I |f| \leq \frac{1}{b-a} \left(\int_a^b |f(x)| dx + \int_a^b |f'(x)| dx \right)$ ($\frac{1}{b-a} \int_a^b |f(x)| dx$ est de la forme $f(c)$, et $\sup_I |f|$ de la forme $f(d)$, avec $c, d \in [a, b]$)

Montrer que les deux termes à droite sont nécessaires.

b) Si $f \in C^\infty(U)$, et P est un paré $P \subset U \subset \mathbb{R}^n$, montrer de même que

$$\sup_P |f| \leq \sum_{0 \leq \alpha \leq \varepsilon} \frac{1}{(b-a)^\varepsilon} \int_P |\partial^\alpha f| dx, \text{ avec } \varepsilon = (1, 1, \dots, 1). \text{ Conclusion à l'équivalence.}$$

8) Théorème de Borel : $\forall (a_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \forall \varepsilon > 0 \exists f \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \forall n \in \mathbb{N} |f^{(n)}(x)| = a_n \text{ sur } B(0, \varepsilon)$

- a) Se ramener à $(a_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}, a_n \geq 1, a_n \nearrow, a_n \rightarrow +\infty$.
- b) Montrer que $f(x) = \sum_{n \geq 0} \frac{a_n}{n!} x^n \varphi(a_n x)$, avec $\varphi \in \mathcal{D}$, $\varphi \equiv 1$ au voisinage de zéro, est C^∞ (convergence uniforme) et conclure. Cas de plusieurs variables ?

9) \mathcal{D} n'est pas métrisable : \nexists distance d sur $\mathcal{D}(\mathbb{R})$ telle que $(\varphi_n \xrightarrow{\mathcal{D}} \varphi) \Leftrightarrow d(\varphi_n, \varphi) \rightarrow 0$

- a) Si on est si $(\varphi_q^p), (\varphi_q)$ et $\varphi \in \mathcal{D}$ et $d(\varphi_q^p, \varphi_q) \xrightarrow{p \rightarrow \infty} 0$ et $d(\varphi_q, \varphi) \xrightarrow{q \rightarrow \infty} 0$, alors il existe une application $q \mapsto p(q)$ de \mathbb{N} dans \mathbb{N} telle que $d(\varphi_q^p, \varphi) \xrightarrow{q \rightarrow \infty} 0$
- b) Conclure avec $\varphi_p^p(x) = \frac{1}{p} \exp\left(\frac{q^2}{x^2 - q^2}\right) \chi_{B(0, q)}$.

10) On note $C^t(\mathbb{R})$ l'espace des fonctions continues sur \mathbb{R} de support borné à gauche. Pour $f, g \in C^t$, on pose $f * g(x) = \int f(x-y)g(y)dy$

- a) Montrer que C^t est un anneau commutatif (pour $*$ et $*$) intégré et non unitaire.
- b) Si (p_p) est la suite régularisante du §.1 (sur \mathbb{R}), on pose $h_p(x) = \int p_p(t)dt$. Montrer que $h_p \in C^t$, et que pour $f \in C^t$, $h_p * f$ tend, uniformément sur tout compact vers la primitive de f qui est dans C^t .
- c) Calculer $H = \lim_{p \rightarrow \infty} h_p$. Montrer, pour $f \in C^t$, que $H * f$ est bien définie, et que c'est la primitive de f dans C^t . Que vaut $H * p_p^t$?

- d) Trouver, pour $q \in \mathbb{N} - \{0, 1\}$, $u_q \in C^t$ telle que

$$\forall f \in C^t, (u_q * f)^{(q)} = f. \text{ Montrer } u_q * u_{q'} = u_{q+q'}, (q, q' \in \mathbb{N} - \{0, 1\})$$

Et pour $q=1, 0$?

11) Sur les équations différentielles linéaires dans $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$

A) à coefficients constants

$$a) \text{ Pour } \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}) : (\exists \psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \psi' = \varphi) \Leftrightarrow \int \varphi(x)dx = 0$$

$$b) \text{ Soit } \alpha \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \int_{\mathbb{R}} \alpha(x)dx = 1, \text{ et } T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}) \text{ telle que } T' = 0.$$

Montrer que, $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$, $\langle T, \varphi \rangle = \langle T, \alpha \rangle \int_{\mathbb{R}} \varphi(x)dx$. En déduire $T = T_{\text{cte}}$.

$$c) \forall \varphi \in \mathcal{D} \exists \lambda \psi \in \mathcal{D}, \varphi = \langle \lambda, \psi \rangle \alpha + \psi'$$

et si $S \in \mathcal{D}'$, $\varphi \mapsto -\langle S, \varphi \rangle$ est une distribution sur \mathbb{R} .

Résoudre l'équation $T' = S$ à l'inconnue $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$

$$d) \text{ Pour } \psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}) : (\exists \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \varphi = \psi + \psi') \Leftrightarrow \int e^{-x} \psi(x)dx = 0$$

Pour $T \in \mathcal{D}'$, si $T' = T$, que vaut $\langle T, \psi \rangle$? Résoudre $T' = T$ dans $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$

$$e) \text{ Résoudre } T'' + T = 0 \text{ (par } T' = S \text{ et } S' = -T\text{)}, \text{ puis tenter de généraliser.}$$

B) à coefficients variables

$$a) \text{ Résoudre } x^p T^{(q)} = 0. \text{ Solutions à support dans } [0, +\infty[?$$

$$b) \text{ Si } T \in \mathcal{D}' \text{ et } x^3 T' + 2T = 0, T|_{\mathbb{R}^*} \text{ est } C^\infty. \text{ Calculer } T|_{\mathbb{R}^*}$$

Soit T_0 la distribution à $\exp\left(\frac{1}{x^2}\right)$ sur \mathbb{R}^+ , et $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ telle que $T|_{\mathbb{R}^+} = T_0$

Calculer $\langle T, \varphi_p \rangle$ où $\varphi_p(x) = \varphi(p x)$, $\varphi \in \mathcal{D}(J_0, 1\mathbb{C})$ vaut 1 sur $[1/4, 3/4]$ et > 0 .

En déduire que T n'existe pas, puis que l'équation ci-dessus n'a pas de solution.

12) a) Soit $(T_p)_{p \in \mathbb{N}}$ une suite de distributions sur $U \subset \mathbb{R}^n$ telle que:

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(U) \exists p_0 \in \mathbb{N} \quad \forall p > p_0 \quad \langle T_p, \varphi \rangle = 0$$

Montrer que $\varphi \mapsto \sum_{p=1}^{\infty} \langle T_p, \varphi \rangle$ définit une distribution sur U , notée $\sum_{p=1}^{\infty} T_p$, et limite faible des sommes partielles $\sum_{p=1}^N T_p$.

b) Exemples sur \mathbb{R} : $\sum \delta_p^{(p)}$, $\sum \chi_{[p, +\infty[}$. Calculer $(\sum T_p)'$ sur ces exemples, puis en général.

13) Théorème: $\forall T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}) \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}): \{ \forall x \in \text{supp } T, p \in \mathbb{N}, \varphi^{(p)}(x) = 0 \} \Rightarrow \langle T, \varphi \rangle = 0$

a) Pour $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ trouver une suite (I_n) d'intervalles ouverts bornés deux à deux disjoints, suite finie ou dénombrable, telle que: $(\exists p \quad \varphi^{(p)}(x) \neq 0) \Leftrightarrow x \in \bigcup I_n$.

Montrer: $\forall p \in \mathbb{N}, \varepsilon > 0 \exists n_0 \quad \forall n \geq n_0 \quad \sup | \varphi^{(p)} | < \varepsilon$

b) On pose $\psi_n(x) = \begin{cases} \varphi(x) & \text{si } x \in I_n \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$ et $\varphi_n(x) = \psi_1 + \dots + \psi_n$.

Montrer que $\psi_n, \varphi_n \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$, et $\varphi_n \rightarrow \varphi$ dans \mathcal{D} .

c) Montrer que $\frac{1}{n} \varphi_n \rightarrow \varphi$ dans \mathcal{D} . Déduire de (b) et (c) le résultat.

14) Montrer que la série $\sum_{n \geq 1} \frac{e^{inx}}{n^2}$ est faiblement convergente dans $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$ vers une distribution T . Que vaut $T|_{\mathcal{D}'} T$?

Montrer que $\sum e^{inx}$ l'est aussi, puis toute série $\sum f(n)e^{inx}$, où $f(n)$ est une fonction à croissance lente (majorée par $C(1+n)^{\alpha}$ pour certains C, α)

15) Montrer que $\frac{p^3 x}{(1+p^2 x^2)^2} \xrightarrow[\mathcal{D}'(\mathbb{R})]{} -\frac{\pi}{2} \delta'$ quand $p \rightarrow \infty$

16) On rappelle que $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \pi$ (convergence simple)

Si α est une régularisée de $\chi_{[-1,1]}$, montrer que $\langle \frac{\sin \lambda x}{x}, \alpha \rangle \xrightarrow[\lambda \rightarrow \infty]{} \pi$, et que $x \cdot \frac{\sin \lambda x}{x} \xrightarrow[\mathcal{D}']{} 0$. En déduire $\frac{\sin \lambda x}{x} \xrightarrow[\mathcal{D}']{} \pi \delta$ ($\lambda \rightarrow \infty$)

17) On pose $g_n(x) = \begin{cases} (1-x^2)^n & \text{pour } |x| < 1, \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$ avec $a_n = \int_{-1}^1 g_n(t) dt$

Pour f continue, $\text{supp } f \subset [-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$, montrer que $f * h_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} f$ uniformément sur tout \mathbb{R} (on peut minorer a_n en utilisant $1-x^2 \geq 1-|x|$ pour $|x| < 1$), et que $f_n|_{[-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]}$ est un polynôme. En déduire le théorème de Weierstrass (bien connu)

18) $\varphi \mapsto \chi_K * \varphi$ est continue dans $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ et dans $\mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$, dès que $K \subset \mathbb{R}^n$

19) Soient f, g continues sur \mathbb{R} . Si $(T_f)' = T_g$, f est dérivable et $f' = g$.

20) Calculer toutes les dérivées (au sens des distributions) de $e^{-\alpha x}$ ($\alpha > 0$)

Calculer celles de $\varphi \mapsto \int_{-\infty}^{+\infty} \sin x \varphi(x) dx - \int_{-\infty}^0 \sin x \varphi(x) dx$

Calculer celles de $H(x)e^{\lambda x}$ ($\lambda \in \mathbb{C}$)

21) Donner une formule explicite pour $\langle Pf \frac{1}{x^n}, \varphi \rangle$ ($\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$)

Résoudre, à l'inconnue $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$, l'équation $x_0 T = v p \frac{1}{x}$. Généraliser.

22) Montrer que les formules $\varphi_i \xrightarrow{T_1} \iint_{\mathbb{R}^2} \frac{\varphi(x,y)}{x+iy} dx dy$, $\varphi_i \xrightarrow{T_2} \iint_{\mathbb{R}^2} \varphi(x,y) dx dy$
 (où $v > 0$ et $D_v = \{(x,y) | v^2y^2 - x^2 \geq 0 \text{ et } y \geq 0\}$), et $\varphi_i \xrightarrow{T_3} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{\substack{D_v \\ |x+iy| \geq \varepsilon}} \varphi(x,y) / \log \sqrt{x^2 + y^2} dx dy$
 définissent trois distributions sur \mathbb{R}^2 .
 Comparer $P_j(\partial) T_j$ à $\delta_{(0,0)}$ pour $j=1,2,3$, et pour
 $P_1(\partial) = \frac{1}{2\pi} (\frac{\partial}{\partial x} + i \frac{\partial}{\partial y})$, $P_2(\partial) = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial y^2} - \frac{\partial^2}{\partial x^2}$, $P_3(\partial) = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}$

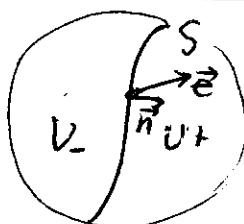
23) Qu'est-ce qu'une distribution paire, impaire ? Définir ses parties paire et impaire. Idem pour les parties réelle et imaginaire.
 Expliciter ces décompositions pour $\frac{1}{x+i0}$ et $Pf R(x)$.

24) Soit $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ telle que : $\forall \varphi, \psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}), \langle T, \varphi \psi \rangle = \langle T, \varphi \rangle \langle T, \psi \rangle$
 Montrer que $T=0$ ou $T=\delta_a$ avec $a \in \mathbb{R}$.

25) Montrer que $\varphi_i \xrightarrow{\lim} \left(\sum_{n=1}^N \varphi(\frac{1}{n}) - \varphi'(0) \log N - \varphi(0)N \right)$ définit une distribution sur \mathbb{R} . Quel est son support.

(Z Montrer que $\forall F$ fermé de $U \subset \mathbb{R}^n \exists T \in \mathcal{D}'(U)$, $\text{supp } T = F$.)

26) La "formule des sauts à plusieurs variables"



S est l'hypersurface de U d'équation $x_n = \alpha(x_1, \dots, x_n)$,
 $V_\pm = \{x \in U \mid x_n > \alpha \text{ resp. } x_n < \alpha\}$

f_\pm C^∞ dans V_\pm continue sur \overline{V}_\pm ; $\sigma_f = f_+|_S - f_-|_S$

$\delta_S: \varphi \mapsto \int_S \varphi dS$, avec $dS = \sqrt{1 + \sum_{j=2}^n \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x_j} \right)^2} dx_2 \dots dx_n$

\vec{e} champ de vecteurs dans U ("mesure de surface")

$\partial_{\vec{e}}$ l'opérateur différentiel associé : $\partial_{\vec{e}} f(x) = \left. \frac{df}{dt} \right|_{t=0} f(x+t\vec{e})$

\vec{n} vecteur normal à S, unitaire, orienté vers V_+ .

Alors :

$$\boxed{\partial_{\vec{e}} T_g = T_{\partial_{\vec{e}} f} + \sigma_f \langle \vec{n}, \vec{e} \rangle \delta_S}$$

Démontrer cette formule quand S est un hyperplan et \vec{e} constant, normal à S.

Remarquer que \mathcal{D} , \mathcal{E} , \mathcal{D}' sont des notions invariantes par difféomorphisme --- (cf. chap III, §2 pour \mathcal{D}')

Calculer ce que donne cette formule sur des exemples où f est la fonction caractéristique d'un disque, d'un rectangle, ...