

Seconde session - Épreuve du 17 juin 2010 (durée: 2h) - Barème (à titre indicatif): 3, 5, 8, 8

Documents, calculatrices et téléphones portables sont interdits. Rédaction sobre et pertinente exigée.

**Exercice 1.**  $X$  est un espace affine réel de dimension 3. Soient  $M_1, M_2, M_3$  et  $M_4$  quatre points non coplanaires de  $X$ . On note  $I_1$  le milieu de  $[M_1M_2]$ ,  $I_2$  le milieu de  $[M_2M_3]$ ,  $I_3$  le milieu de  $[M_3M_4]$  et  $I_4$  le milieu de  $[M_4M_1]$ .

Montrer que  $I_1I_2I_3I_4$  est un parallélogramme. Faire un dessin.

**Exercice 2.** Le plan affine euclidien usuel  $\mathcal{P}$  est muni d'un repère orthonormé direct  $\mathcal{R} = (O, \vec{i}, \vec{j})$ .

Soient  $A, B, A', B'$  les quatre points dont les coordonnées sont respectivement

$$(-4, -1), (0, -4), (2, 0) \text{ et } (6, 3).$$

1. Vérifier que les segments  $[AB]$  et  $[A'B']$  ont même longueur.
2. Pour chacun des segments  $[AA']$  et  $[BB']$ , donner une équation cartésienne de sa médiatrice.
3. Une rotation  $r$  envoie  $A$  sur  $A'$  et  $B$  sur  $B'$ . Déterminer le centre  $\omega$  de cette rotation.
4. Si  $\theta$  est une mesure de l'angle de la rotation  $r$ , on rappelle que la matrice de  $\vec{r}$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j})$  de  $\vec{\mathcal{P}}$  est  $\begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$ .  
Sachant que  $\vec{r}(\overrightarrow{AB}) = \overrightarrow{A'B'}$ , donner les valeurs de  $\cos\theta$  et  $\sin\theta$ .  
En calculant le produit scalaire  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{A'B'}$  et le déterminant  $\det_{(\vec{i}, \vec{j})}(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{A'B'})$  pourriez-vous retrouver l'angle de la rotation?
5. Faire un dessin et y placer les points  $A, B, A', B', \omega$  et  $O' = r(O)$ . On ne demande pas de calculer précisément les coordonnées de  $O'$ .

**Exercice 3.** Soient  $\mathcal{P}$  le plan affine euclidien usuel,  $\mathcal{D}$  une droite affine de  $\mathcal{P}$ .

On considère  $\vec{v} \in \vec{\mathcal{P}}$  et on pose  $f = s_{\mathcal{D}} \circ t_{\vec{v}}$ ,  $g = t_{\vec{v}} \circ s_{\mathcal{D}}$ , où  $s_{\mathcal{D}}$  est la réflexion par rapport à la droite  $\mathcal{D}$  et  $t_{\vec{v}}$  la translation de vecteur  $\vec{v}$ . On dit que  $s_{\mathcal{D}}$  et  $t_{\vec{v}}$  commutent si pour tout  $M \in \mathcal{P}$ , on a  $f(M) = g(M)$ .

1. Montrer que  $f$  admet au moins un point fixe si et seulement si  $\vec{v} \in \vec{\mathcal{D}}^\perp$ . Que peut-on dire de l'ensemble des points fixes de  $f$ ? A-t-on un énoncé analogue pour  $g$ ? Faire un dessin.
2. Montrer que si  $\vec{v} \notin \vec{\mathcal{D}}$ , alors pour tout  $M \in \mathcal{D}$ , on a  $f(M) \neq g(M)$ . Faire un dessin.
3. Montrer que si  $\vec{v} \in \vec{\mathcal{D}}$ , alors pour tout  $M \in \mathcal{P}$ , on a  $f(M) = g(M)$ . Faire un dessin.
4. Montrer que  $s_{\mathcal{D}}$  et  $t_{\vec{v}}$  commutent si et seulement si  $\vec{v} \in \vec{\mathcal{D}}$ .
5. (**facultatif**) Montrer qu'il existe une droite  $\mathcal{D}'$  parallèle à  $\mathcal{D}$ , un vecteur  $\vec{v}' \in \vec{\mathcal{D}'}$  tels que  $f = s_{\mathcal{D}'} \circ t_{\vec{v}'}$ . A-t-on un énoncé analogue pour  $g$ ? Faire un dessin.

**Exercice 4.**  $\mathcal{P}$  est le plan euclidien usuel. Pour  $\vec{v}_1, \vec{v}_2 \in \vec{\mathcal{P}}$ , on note  $\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2$  le produit scalaire de ces deux vecteurs.

- Soient  $A, B$  et  $C$  trois points de  $\mathcal{P}$ .  
On suppose qu'il existe  $N \in \mathcal{P}$  tel que  $\overrightarrow{AN} \cdot \overrightarrow{BC} = 0$  et  $\overrightarrow{BN} \cdot \overrightarrow{CA} = 0$ . Montrer qu'alors  $\overrightarrow{CN} \cdot \overrightarrow{AB} = 0$ .  
(Vous pouvez éventuellement admettre ce résultat et faire la suite de l'exercice)

Indication: on pourra, en s'appuyant sur la relation de Chasles, écrire dans un premier temps,  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CB}$  puis dans un second temps, utiliser successivement les égalités  $\overrightarrow{CN} = \overrightarrow{CB} + \overrightarrow{BN}$ ,  $\overrightarrow{CN} = \overrightarrow{CA} + \overrightarrow{AN}$ .

- Soient  $A, B$  et  $C$  trois points non alignés de  $\mathcal{P}$ . Dédurre de la question précédente, que les trois hauteurs du triangle  $ABC$  sont concourantes en un point  $H$  appelé orthocentre du triangle  $ABC$ .

(Vous pouvez éventuellement admettre ce résultat et faire la suite de l'exercice)

Rappel: on appelle hauteur du triangle  $ABC$ , une droite passant par un sommet et orthogonale au côté opposé à ce sommet (par exemple la perpendiculaire à  $(BC)$  par  $A$  est la hauteur issue de  $A$ ).

La hauteur issue d'un sommet coupe le côté opposé à ce sommet en point appelé pied de cette hauteur.

- Maintenant on suppose le plan  $\mathcal{P}$  muni d'un repère orthonormé  $\mathcal{R} = (O, \vec{i}, \vec{j})$  et on considère les trois points  $A_m, B_m$  et  $C$  dont les coordonnées sont respectivement  $(m, 0), (0, m)$  et  $(0, 2)$ , où  $m \in \mathbb{R} \setminus \{0, 2\}$  est un paramètre.

- On note  $H_m$  l'orthocentre du triangle  $A_mB_mC$ . Donner les coordonnées de  $H_m$  dans le repère  $\mathcal{R}$ . Que peut-on dire de  $H_m$  lorsque  $m$  parcourt  $\mathbb{R} \setminus \{0, 2\}$ ?

- On note  $E$  le point de coordonnées  $(-1, 1)$  et  $D_m$  le pied de la hauteur issue de  $B_m$ .  
Montrer que  $D_m$  a pour coordonnées  $\left(\frac{-2m^2 + 4m}{m^2 + 4}, \frac{2m^2 + 4m}{m^2 + 4}\right)$  et calculer la distance de  $D_m$  à  $E$ . Que peut-on dire du lieu des points  $D_m$  lorsque  $m$  parcourt  $\mathbb{R} \setminus \{0, 2\}$ ?

- On note  $(x_m, y_m)$  les coordonnées de  $D_m$  (pied de la hauteur issue de  $B_m$ ). Calculer les limites suivantes:

$$\lim_{m \rightarrow 0} (x_m, y_m), \quad \lim_{m \rightarrow 2} (x_m, y_m), \quad \lim_{m \rightarrow -\infty} (x_m, y_m), \quad \lim_{m \rightarrow +\infty} (x_m, y_m).$$

Commentez vos résultats.

- Pour  $m = 4$ , faire un dessin et y placer les points  $A_m, B_m, C, D_m, E, H_m$ .