

1. Soient  $A_1, A_2, A_3$  trois points non alignés du plan  $\mathbb{R}^2$ .

a. Montrer que tout point  $M$  du plan est le barycentre du système  $((A_1, \alpha), (A_2, \beta), (A_3, \gamma))$  pour un unique triplet  $(\alpha, \beta, \gamma)$  de réels vérifiant  $\alpha + \beta + \gamma = 1$ . On appelle  $(\alpha, \beta, \gamma)$  les coordonnées barycentriques de  $M$  relativement à  $(A_1, A_2, A_3)$ .

b. Soient  $A, B, C$  trois points du plan de coordonnées barycentriques  $(a_1, a_2, a_3)$ ,  $(b_1, b_2, b_3)$  et  $(c_1, a_2, a_3)$  respectivement. Montrer que les points  $A, B, C$  sont alignés si et seulement si la matrice

$$\begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{pmatrix}$$

est de rang inférieur ou égal à 2. Que se passe-t-il si la matrice est de rang 1 ?

Déduire de ce qui précède, lorsque  $A$  est distinct de  $B$ , une équation (en coordonnées barycentriques) de la droite  $(AB)$ . Quel est le lien avec l'équation cartésienne de la droite  $(AB)$  dans le repère  $(A_1, \overrightarrow{A_1A_2}, \overrightarrow{A_1A_3})$  ?

c. On se donne maintenant quatre points non coplanaires  $A_1, A_2, A_3, A_4$  de  $\mathbb{R}^3$ . Comment traduit-on en coordonnées barycentriques relativement à ces quatre points le fait que trois points  $A, B, C$  sont alignés ? que quatre points  $A, B, C, D$  sont coplanaires ?

2. a. Montrer que la forme bilinéaire sur  $\mathbb{R}^2$  de matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$  est un produit scalaire (On pourra diagonaliser  $A$  et donner l'expression de la forme bilinéaire en coordonnées dans une base de vecteurs propres.)

b. Calculer la distance du point  $(1, 2)$  à la droite d'équation  $x + y + 1 = 0$  pour la distance euclidienne associée à la forme bilinéaire ci-dessus. (On pourra par exemple commencer par chercher un point  $M$  de la droite tel que le vecteur  $\overrightarrow{(1, 2)M}$  soit orthogonal pour la forme bilinéaire donnée à un vecteur directeur de la droite. On peut aussi se ramener à la minimisation d'une application  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+$ .)

c. Montrer que l'application  $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $(x, y) \mapsto x^2 + xy + 2y^2$  coïncide avec  $(x, y) \mapsto \|(x, y)\|^2$  pour une norme euclidienne  $\| - \|$  sur  $\mathbb{R}^2$ , mais pas  $(x, y) \mapsto 2x^2 + xy$ .

3. On considère  $\mathbb{R}^2$  muni du produit scalaire canonique. Soient  $A$  et  $B$  deux points distincts.

a. Soit  $\mathcal{D}$  une droite passant par  $A$ . Montrer que le projeté orthogonal de  $B$  sur  $\mathcal{D}$  appartient au cercle de diamètre  $[AB]$ .

b. Montrer que l'application qui à  $\mathcal{D}$  associe le projeté orthogonal de  $B$  sur  $\mathcal{D}$  est une bijection de l'ensemble des droites passant par  $A$  sur le cercle de diamètre  $[AB]$ .

4. On considère  $\mathbb{R}^2$  muni du produit scalaire canonique et  $A, B$  deux points distincts. Montrer que la distance d'un point  $M$  à la droite  $(AB)$  s'exprime simplement en terme de  $\|\overrightarrow{AB}\|$  et de la valeur absolue du déterminant de la famille de vecteurs  $(\overrightarrow{AM}, \overrightarrow{AB})$  relativement à la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ . Interpréter ce résultat en terme d'aire d'un parallélogramme.

Trouver un résultat analogue pour la distance dans  $\mathbb{R}^3$  d'un point au plan passant par trois points non alignés.

5. Soient  $E$  un espace vectoriel euclidien,  $F$  un sous-espace affine de  $E$  et  $(O, e_1, \dots, e_n)$  un repère orthonormé de  $F$ . Montrer que les coordonnées dans ce repère du projeté orthogonal d'un point  $M$  de  $E$  sur  $F$  sont données par  $((\overrightarrow{OM}|e_1), \dots, (\overrightarrow{OM}|e_n))$

6. Soient  $a, b, c, d$  quatre réels avec  $(a, b, c) \neq (0, 0, 0)$  et soit  $P$  le plan de  $\mathbb{R}^3$  d'équation  $ax + by + cz + d = 0$ . Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal de  $A$  sur  $P$ . En déduire la distance de  $A$  à  $P$  en fonction de  $a, b, c, d$ .

7. Distance d'un point à une droite de  $\mathbb{R}^3$  (Examen septembre 2005)

$\mathbb{R}^3$  est muni du produit scalaire canonique. Soit  $D$  la droite de  $\mathbb{R}^3$  donnée par les équations  $x+y+2z+2=0$  et  $x-y+3z+3=0$ . Soit  $A$  le point  $(1, 1, 1)$ . On propose deux méthodes pour calculer la distance de  $A$  à  $D$ .

*Première méthode*

- a. Exhiber (en donnant les coordonnées) un point  $B$  de  $D$  et un vecteur directeur  $\vec{u}$  de  $D$ .
- b. Montrer que l'application  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+$  qui à un réel  $t$  associe la distance du point  $A$  au point  $B_t = B + t\vec{u}$  atteint son minimum en un réel  $t_0$  à déterminer. Quelle est la distance de  $A$  à  $D$  ?
- c. Que peut on dire du vecteur  $\overrightarrow{AB_{t_0}}$  par rapport à  $D$  ? (Justifier.)

*Deuxième méthode*

- d. Montrer que pour tout réel  $\alpha$  le système

$$\begin{cases} x + y + 2z + 2 + \alpha(x - y + 3z + 3) = 0 \\ x - y + 3z + 3 = 0 \end{cases}$$

est un système d'équations cartésiennes de  $D$ .

- e. Déterminer  $\alpha$  tel que le plan  $P_\alpha$  d'équation  $x + y + 2z + 2 + \alpha(x - y + 3z + 3) = 0$  soit orthogonal au plan  $P$  d'équation  $x - y + 3z + 3 = 0$ . On notera  $\alpha_0$  la valeur de  $\alpha$  trouvée.

On note  $A_P$ , respectivement  $A_{P_{\alpha_0}}$ , le projeté orthogonal de  $A$  sur  $P$ , respectivement sur  $P_{\alpha_0}$ . On note enfin  $A'$  le projeté orthogonal de  $A_P$  sur  $P_{\alpha_0}$ .

- f. Montrer qu'on a  $A' \in D$ . Montrer que pour tout point  $M$  de  $D$  on a la relation  $AM^2 = (AA_P)^2 + (A_P A')^2 + A'M^2$ . En déduire que  $A'$  est aussi le projeté orthogonal de  $A$  sur  $D$ .
- g. Montrer qu'on a les relations  $(AA_P)^2 + (A_P A')^2 = (AA_{P_{\alpha_0}})^2 + (A_{P_{\alpha_0}} A')^2$  et  $(AA_P)^2 + (AA_{P_{\alpha_0}})^2 = (A_P A')^2 + (A' A_{P_{\alpha_0}})^2$ . En déduire  $(AA')^2 = (AA_P)^2 + (AA_{P_{\alpha_0}})^2$ . Qu'obtient-on pour la distance de  $A$  à  $D$  ? (Utiliser l'exercice 6.)

## 8. Centre du cercle circonscrit, centre de gravité et orthocentre d'un triangle.

- a. Dans le plan euclidien, montrer que les trois médiatrices d'un triangle sont concourantes.
- b. On considère, toujours dans le plan euclidien, un triangle équilatéral  $ABC$  et un triangle quelconque  $A'B'C'$ . Montrer qu'il existe une application affine et une seule qui transforme  $A, B, C$  en  $A', B', C'$ . Déduire de ce qui précède que les trois médianes du triangle  $A'B'C'$  sont concourantes.
- c. Montrer qu'une homothétie de rapport non nul transforme deux droites orthogonales en deux droites orthogonales.
- d. Quel est l'image du point de concours des trois médiatrices de  $A'B'C'$  par l'homothétie de centre le point de concours des trois médianes et de rapport  $-2$  ?