

Estimations d'erreur *a posteriori* pour les méthodes d'éléments finis

E. Creusé - R. Tittarelli
Journées numériques
Nice, 29-30 Novembre 2016

Travaux Pratiques 1 : Estimateurs résiduels, cas 1D.

Code à télécharger : https://math.univ-lille1.fr/~creuse/Nice/Codes_Nice.html

Correction : https://math.univ-lille1.fr/~creuse/Nice/Correction_TP1_Nice.html

1 Prise en main du code numérique

Soit $\Omega =]a, b[$ un ouvert de \mathbb{R} de frontière Γ et $f \in L^2(\Omega)$. Le code matlab **main** qui vous a été transmis résout numériquement le problème aux limites suivant :

$$\begin{cases} -u''(x) &= f(x) \quad \forall x \in \Omega, \\ u(a) &= 0, \\ u(b) &= 0, \end{cases}$$

par méthode des éléments finis \mathbb{P}_1 -Lagrange.

- 1) Repérer dans le code les étapes et fonctions caractéristiques du code éléments finis :
 - a) La spécification des données théoriques : **a, b, f** ;
 - b) La création des descripteurs et leur signification : **n-noeuds, t-noeuds, n-maillles, t-maillles**;
 - c) La matrice du système linéaire **A**, le second membre **B**, le vecteur solution **uh**;
 - d) Les gradients des fonctions de base dans l'élément de référence (**DiffBasisFunctions()**), le calcul de la matrice locale de rigidité (**LocalStiffnessMatrix()**), la boucle d'assemblage de la matrice globale de rigidité (étape 3 du programme principal **main**);
 - e) Les points et poids pour l'intégration numérique dans l'élément de référence (**integration()**), les fonctions de base dans l'élément de référence (**BasisFunctions()**), le calcul du second membre local (**LocalB()**), la boucle d'assemblage du second membre (étape 4 du programme principal **main**);
 - f) L'imposition des conditions aux limites de Dirichlet¹ (étape 5 du programme principal), utilisant en particulier la solution exacte **u** sur la frontière;

¹Tel que le code est écrit, le traitement des conditions de Dirichlet **non** homogènes est également possible.

- g) La résolution du système linéaire et la visualisation de la solution (étape 6 du programme principal);
- h) Le calcul des erreurs $L^2(\Omega)$ et $H^1(\Omega)$ commises (spécification de la solution exacte \mathbf{u} et de sa dérivée \mathbf{dudx} , et fonctions **erreur-L2()** et **erreur-semi-H1()**).
- 2) On note $h = \max_{T \in \mathcal{T}} h_T$, avec h_T la longueur de la maille T . En utilisant une série de maillages uniformes (**maillage-uni=1**), mettre en évidence les taux de convergence de la méthode pour chacune des deux normes par le tracé de courbes donnant l'évolution de l'erreur en fonction de h , avec² :

$$\begin{cases} a = 0; \\ b = 1; \\ f(x) = (((20\pi)^2 - 1) \sin(20\pi x) - 40\pi \cos(20\pi x))e^x. \end{cases}$$

- 3) Même question que la précédente, avec cette fois³ :

$$\begin{cases} a = 0; \\ b = 1; \\ f(x) = \frac{4}{25 x^{6/5}}. \end{cases}$$

Qu'en concluez-vous ?

2 Mise en place de l'estimateur d'erreur résiduel

- Pour toute maille T de la triangulation, on définit l'estimateur d'erreur résiduel η_T par :

$$\eta_T^2 = h_T^2 \|\pi_0(f)\|_T^2 + \frac{h_T}{2} \sum_{x_i \in \partial T \setminus \Gamma} \left(\frac{\partial u_h}{\partial x}(x_i^+) - \frac{\partial u_h}{\partial x}(x_i^-) \right)^2,$$

avec $x_i^+ = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} x_i + \varepsilon$, $x_i^- = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} x_i - \varepsilon$, et $\pi_0(f)$ l'interpolé \mathbb{P}_0 par morceaux de f sur Ω défini dans la maille T par $(f(S_1) + f(S_2))/2$, où S_1 et S_2 sont les deux noeuds du maillage appartenant à T .

- Pour toute maille T de la triangulation, on définit le terme d'approximation ζ_T par :

$$\zeta_T = h_T \|\pi_0(f) - f\|_T.$$

- On définit respectivement l'estimateur résiduel global et le terme d'approximation global par :

$$\eta^2 = \sum_{T \in \mathcal{T}} \eta_T^2; \quad \zeta^2 = \sum_{T \in \mathcal{T}} \zeta_T^2.$$

²On a clairement dans ce cas $u(x) = \sin(20\pi x)e^x$.

³On a clairement dans ce cas $u(x) = x^{4/5}$.

- On adopte enfin les définitions suivantes :

$$\eta_{T,V}^2 = h_T^2 \|\pi_0(f)\|_T^2; \quad \eta_{T,B}^2 = \frac{h_T}{2} \sum_{x_i \in \partial T \setminus \Gamma} \left(\frac{\partial u_h}{\partial x}(x_i^+) - \frac{\partial u_h}{\partial x}(x_i^-) \right)^2;$$

$$\eta_V^2 = \sum_{T \in \mathcal{T}} \eta_{T,V}^2; \quad \eta_B^2 = \sum_{T \in \mathcal{T}} \eta_{T,B}^2.$$

- 1) Ecrire les procédures **eta-TV-2** et **zeta-T-2** qui estiment respectivement les valeurs de $\eta_{T,V}^2$ et ζ_T^2 pour toute maille T de la triangulation, en choisissant pour le calcul de ζ_T la formule de quadrature de Simpson;
- 2) Ecrire la procédure **eta-TB-2** qui estime la valeur de $\eta_{T,B}^2$ pour toute maille T de la triangulation. On pourra pour cela utiliser le descripteur **mailles-voisines** déjà disponible dans le code.
- 3) Ecrire les fonctions **eta-V-2**, **eta-B-2** et **zeta-2** qui estiment les valeurs respectives de η_V^2 , η_B^2 et ζ^2 .
- 4) En utilisant le programme, on se propose d'étudier la *fiabilité* de l'estimateur, c'est à dire la majoration de l'erreur du type :

$$|u - u_h|_{1,\Omega}^2 \lesssim \eta^2 + \zeta^2.$$

- a) Tracer l'évolution du ratio $r_{up}^{(1)}$ en fonction de h , avec

$$r_{up}^{(1)} = \frac{|u - u_h|_{1,\Omega}^2}{\eta^2 + \zeta^2}.$$

Commenter les résultats observés.

- b) Tracer, pour $2 \leq i \leq 5$, l'évolution des ratios $r_{up}^{(i)}$ en fonction de h , respectivement définis par :

$$r_{up}^{(2)} = \frac{|u - u_h|_{1,\Omega}^2}{\eta^2}; \quad r_{up}^{(3)} = \frac{|u - u_h|_{1,\Omega}^2}{\zeta^2}; \quad r_{up}^{(4)} = \frac{|u - u_h|_{1,\Omega}^2}{\eta_V^2}; \quad r_{up}^{(5)} = \frac{|u - u_h|_{1,\Omega}^2}{\eta_B^2}.$$

Commenter les résultats observés.

- 5) En utilisant le programme, on se propose d'étudier l' *efficacité* de l'estimateur, c'est à dire la minoration de l'erreur locale du type⁴ :

$$\eta_T^2 \lesssim |u - u_h|_{1,\omega_T}^2 + \sum_{T' \in \omega_T} \zeta_{T'}^2.$$

Tracer l'évolution du ratio r_{down} en fonction de h , avec $r_{down} = \max_{T \in \mathcal{T}} \frac{\eta_T^2}{|u - u_h|_{1,\omega_T}^2 + \sum_{T' \in \omega_T} \zeta_{T'}^2}$.

Commenter les résultats observés.

⁴On rappelle que ω_T est le "patch" associé à la maille T , c'est à dire l'ensemble des mailles partageant au moins un noeud avec T