

M1 IM/MPA : TD EDP et Différences Finies.

Feuille 2 : Différences finies et équation de Poisson.

Ex 1. Différences finies.

On rappelle l'expression du polynôme d'interpolation de Lagrange.

On suppose que $n \in \mathbb{N}^*$ et on se donne $(w_i, z_i)_{i \in \{0, \dots, n\}} \in \mathbb{R}^{2(n+1)}$, $(n+1)$ points d'interpolation.

L'unique polynôme d'interpolation p_n de degré au plus n est donné par la formule de Lagrange

$$p_n = \sum_{k=0}^n z_k L_k, \quad (1)$$

où pour $k \in \{0, \dots, n\}$, $L_k(X) = \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{X - w_j}{w_k - w_j}$.

Le polynôme d'interpolation d'une fonction f donnée, aux points $(w_i)_{i \in \{0, \dots, n\}}$, est le polynôme d'interpolation aux points d'interpolation $(w_i, f(w_i))_{i \in \{0, \dots, n\}}$.

On considère un intervalle $[a, b]$, avec $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ et $a < b$. Soit $(x_i)_{i \in \{0, \dots, L+1\}}$ une subdivision uniforme de $[a, b]$, de pas $h > 0$ donné. On se donne également une fonction $f \in \mathcal{C}^3$ sur $[a, b]$ dont on cherche à approcher la valeur de la dérivée première aux points $(x_i)_{i \in \{1, \dots, L\}}$ et la valeur de la dérivée seconde en ces mêmes points de subdivision.

- 1) Soit $i \in \{1, \dots, L\}$. Donner l'expression du polynôme d'interpolation p de f aux points x_i et x_{i+1} . On décide alors d'approcher la valeur de f' au point x_i , par $p'(x_i)$. Comment s'appelle cette formule ?
- 2) Soit $i \in \{1, \dots, L\}$. Donner l'expression du polynôme d'interpolation q de f aux points x_{i-1} et x_i . On décide alors d'approcher la valeur de f' au point x_i , par $q'(x_i)$. Comment s'appelle cette formule ?
- 3) Soit $i \in \{1, \dots, L\}$. Donner l'expression du polynôme d'interpolation r de f aux points x_{i-1} , x_i et x_{i+1} . On décide alors d'approcher la valeur de f' au point x_i , par $r'(x_i)$. Comment s'appelle cette formule ?
- 4) Soit $i \in \{2, \dots, L+1\}$. Donner l'expression du polynôme d'interpolation s de f aux points x_{i-2} , x_{i-1} et x_i . On décide alors d'approcher la valeur de f' au point x_i , par $s'(x_i)$.
- 5) Reprendre l'expression du polynôme de la question 3). On souhaite maintenant, pour $i \in \{1, \dots, L\}$, approcher la valeur de f'' en x_i par $r''(x_i)$. Quel est le nom de cette formule ?
- 6) Sur le même principe que 5), reprendre la question 4) pour approcher la valeur de f'' en x_i .

7) Quelle pourrait-êre une façon de calculer l'erreur commise par ces approximations ?

8) Montrer à la main que la formule obtenue en 4) est d'ordre 1.

Ex 2. On cherche à tester quelques formules aux différences finies classiques. Ainsi, on cherche à évaluer numériquement la dérivée de la fonction f définie sur \mathbb{R} par : $f = \exp$ au point 0.

1) Quelle est la valeur exacte de cette dérivée ?

2) Effectuer le calcul avec la formule des différences finies avant (à droite) et un pas $h = 0.1$ et un pas $h = 0.05$. Estimer l'erreur dans chaque cas et en déduire une estimation numérique de l'ordre d'approximation.

3) Faire de même avec la formule des différences finies centrées.

Ex 3. Solution exacte.

Soit $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, avec $a < b$. On se donne une fonction $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, de régularité à préciser. On considère le problème modèle de l'équation de Poisson sur l'intervalle $]a, b[$ avec des conditions aux bords de type Dirichlet i.e. on s'intéresse à la résolution du problème suivant :

\mathcal{P}

Trouver $u : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ solution de

- $-u''(x) = f(x)$, pour tout x dans $]a, b[$,
- $u(a) = 0, u(b) = 0$ (dites *conditions de Dirichlet homogènes*).

1) En s'inspirant de ce qui a été fait en cours, donner la solution exacte de ce problème. On précisera au besoin des conditions à imposer à f .

2) Votre raisonnement est-il généralisable à des conditions de Dirichlet non homogènes (i.e. $u(a) = \alpha, u(b) = \beta$, avec α et β deux réels donnés) ?

3) Votre raisonnement est-il généralisable à des conditions du type $u'(0) = u'(1) = 0$ (dites *conditions de Neumann homogènes*) ?

Ex 4. Valeurs propres et vecteurs propres de A_h .

On s'intéresse à la matrice $A_h = \frac{1}{h^2} \begin{pmatrix} 2 & -1 & & & \\ -1 & 2 & -1 & (0) & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ (0) & & -1 & 2 & -1 \\ & & & -1 & 2 \end{pmatrix}$ de taille J , avec $j \in \mathbb{N}^*$.

Quelles sont les valeurs propres et vecteurs propres associés à cette matrice ?

Ex 5. Convergence du schéma en norme 2

On suppose que $f \in \mathcal{C}^2([0, 1])$ (i.e. $u \in \mathcal{C}^4([0, 1])$).

On s'intéresse au problème suivant :

$$\mathcal{P}_h$$

Trouver $(u_i)_{i \in \{0, \dots, J+1\}}$ solution de

- $-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} = f(x_i)$, pour tout $i \in \{1, \dots, J\}$,
- $u_0 = 0, u_{J+1} = 0$.

1) Montrer que le schéma est consistant d'ordre 2, en norme 2.

2) Montrer que pour tout $V \in \mathcal{V}$,

$$\sum_{i=1}^J h |V_i|^2 \leq \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{J+1} h \left| \frac{V_i - V_{i-1}}{h} \right|^2.$$

3) Montrer que le schéma \mathcal{P}_h converge en norme 2 à l'ordre 2, i.e. qu'il existe $C > 0$ (indépendante des paramètres de discrétisation) telle que pour h suffisamment petit

$$\left(\sum_{i=0}^{J+1} h |u(x_i) - (U_h)_i|^2 \right)^{1/2} \leq Ch^2.$$

On montrera également que C dépend de la norme infinie de $u^{(4)}$ sur $[0, 1]$.

Ex 6. Autres conditions aux bords

Étudier le cas où le problème de départ est écrit pour les conditions aux bords suivantes $u(0) = \alpha$, $u(1) = \beta$ avec $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ (Conditions de Dirichlet non homogènes).