

V Statistiques adaptatives et inegalites exponentelles pour Processus de Poisson

$E(\int \lambda dt) = \int \lambda dt$  (si il faut écrire qd  $\lambda = \lambda_t$ )  
 $\forall \lambda \geq 0$   $\int \lambda dt = \int \lambda^2 dt$

1) Probability generating functional (p.g.fl)

Soit  $h$  une fonction test, la p.g.fl du processus  $N$  pris sur  $X$

$h$  est  $E(\prod_{x \in N} h(x))$

2) Pour le Poisson, si  $h = \exp(f)$

$E(\prod_{x \in N} h(x)) = E(\exp \int_X f(t) dN_t)$  (\*)

Supposons  $f$  constante par morceaux  $f = \sum_I \alpha_I 1_I$

alors (\*) devient par independance du processus de Poisson

$= \prod_I E(\exp \alpha_I \int_I 1_I dN_t)$

$= \prod_I E(\exp[\alpha_I N_I])$

or si  $X \sim \mathcal{P}(\lambda)$  alors  $E(e^{tx}) = \sum \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} e^{tk} = e^{(e^\lambda - 1)\lambda}$

donc

$= \prod_I e^{\lambda_I (e^{\alpha_I} - 1)}$

la meme moyenne =  $\int \lambda(x) dx$

$= e^{\int_X (e^{f(x)} - 1) \lambda(x) dx}$

De maniere generale,

Thm Soit  $f$  bornee mesurable,

$E[e^{\int f dN}] = e^{\int (e^f - 1) \lambda dx}$

ou  $E(e^{\int f (dN - \lambda dx)}) = e^{\int (e^f - f - 1) \lambda dx} = e^{\phi(f)}$

### 3) Inégalité exponentielle (p.ee).

(19)

Théorème

$$P\left(\int f(x) (dN - \mu(dx)) \geq \xi\right) \leq \exp\left(-\frac{\int f^2 d\mu}{\|f\|_\infty^2} h\left(\frac{\xi \|f\|_\infty}{\int f^2 d\mu}\right)\right)$$

avec  $h(u) = (1+u) \ln(1+u) - u$ .

Preuve On applique le lemme précédent à  $\lambda f$ .

Puis  $\forall \lambda > 0$

$$\begin{aligned} P\left(\int f dN - d\mu \geq \xi\right) &= P\left(\int \lambda f dN - d\mu \geq \lambda \xi\right) \\ &= P\left(e^{\int \lambda f (dN - d\mu)} \geq e^{\lambda \xi}\right) \leq e^{-\lambda \xi} E\left(e^{\int \lambda f (dN - d\mu)}\right) \\ &\leq e^{-\lambda \xi} + \int \phi(\lambda f) d\mu. \end{aligned}$$

or  $\phi(\lambda f(x)) = \sum_{k=2}^{\infty} \frac{(\lambda f(x))^k}{k!} \leq \sum_{k=2}^{\infty} \frac{\lambda^k \|f\|_\infty^{k-2}}{k!} f^2(x)$ .

donc si  $v = \int f^2 d\mu$  (Remarque c'est la variance de  $\int f dN$ ).

$$P\left(\int f dN - d\mu \geq \xi\right) \leq \exp\left[-\lambda \xi + \frac{v}{\|f\|_\infty^2} \phi(\lambda \|f\|_\infty)\right]$$

on dérive en  $\lambda$

$$-\xi + \frac{v}{\|f\|_\infty^2} \left[\|f\|_\infty e^{\lambda \|f\|_\infty} - \|f\|_\infty\right] = 0$$

ie  $\frac{v}{\|f\|_\infty} (e^{\lambda \|f\|_\infty} - 1) = \xi$

$$e^{\lambda \|f\|_\infty} = 1 + \frac{\xi \|f\|_\infty}{v}$$

$$\lambda = \frac{1}{\|f\|_\infty} \ln\left(1 + \frac{\xi \|f\|_\infty}{v}\right)$$

avec ce  $\lambda$ ,

$$\leq \exp\left[-\frac{\xi}{\|f\|_\infty} \ln\left(1 + \frac{\xi \|f\|_\infty}{v}\right) + \frac{v}{\|f\|_\infty^2} \left[\lambda \xi \|f\|_\infty - \ln\left(1 + \frac{\xi \|f\|_\infty}{v}\right)\right]\right]$$

$$\left[-\frac{v}{\|f\|_\infty^2} \left[\left(1 + \frac{\xi v}{\|f\|_\infty}\right) \ln\left(1 + \frac{\xi \|f\|_\infty}{v}\right) - \frac{\xi \|f\|_\infty}{v}\right]\right]$$

C'est l'équivalent de la Bennett.

mais on a aussi l'équivalent de la Bernstein (version faible ici...) (20)

Preuve rigolote:

$$\begin{aligned} P\left(e^{-d} \int f(x) dN - \mu(dx) \geq \int (e^{-df} - df - 1) d\mu \geq e^{-\frac{x}{d}}\right) \\ \leq E\left(e^{-d} \int f(x) dN - \mu(dx)\right) e^{-\int e^{-df} - df - 1} e^{-\frac{x}{d}} = e^{-x} \end{aligned}$$

donc  $P\left(\int f(x) dN - \mu(dx) \geq \frac{1}{d} \int (e^{-df} - df - 1) d\mu + \frac{x}{d}\right) \leq e^{-x}$   
 vrai  $\forall d > 0$

$$\begin{aligned} \text{on } \int (e^{-df} - df - 1) &\leq \sum_{k=2}^{\infty} \frac{d^k}{k!} \|f\|_{\infty}^{k-2} f(x)^2 \\ &\leq \frac{d^2 \|f\|_{\infty}^2}{2(1 - \frac{d\|f\|_{\infty}}{3})} \end{aligned}$$

$\forall d > 0$

donc  $P\left(\int f(x) dN - \mu(dx) \geq \frac{1}{d} \left( \frac{d^2 \|f\|_{\infty}^2}{2(1 - \frac{d\|f\|_{\infty}}{3})} + \frac{x}{d} \right) \leq e^{-x}$

on cherche  $d$  tq soit minimal

... le minimum vaut  $\sqrt{2x} + \frac{\|f\|_{\infty} x}{3}$

donc  $P\left(\int f(x) dN - \mu(dx) \geq \sqrt{2x} + \frac{\|f\|_{\infty} x}{3}\right) \leq e^{-x}$   
 (et Bernstein en tid)

#### 4) Lien avec le seuillage

On veut estimer l'intensité  $\lambda(x)$  du PP qu'on observe.

On suppose  $\lambda(x)$  dans  $K^2(\mathbb{R})$ .

On se donne une  $\mathcal{B}$  bon (typiquement ondelette pour que ça marche bien jusqu'au bout)

donc  $\lambda(x) = \sum_k \alpha_k \varphi_k$

On prend un observé typiquement fini de  $\Lambda \cdot M$  et sur  $M$  on estime tous les  $\alpha_k$

on  $\alpha_k = \int \varphi_k \lambda(x) dx$  estimé sans biais par  $\hat{\alpha}_k = \int \varphi_k dN$

donc on peut reconstruire  $\lambda$  par  $\hat{\lambda}_M = \sum_{k \in M} \hat{\alpha}_k \varphi_k$   
 estimé

Mais si  $M$  mal choisi c'est une catastrophe

en effet  $\int (\hat{\lambda}_M - \lambda)^2 dx = \sum_{k \in \Lambda \setminus M} \alpha_k^2 + \sum_{k \in M} (\hat{\alpha}_k - \alpha_k)^2$

$E(\quad) = \sum_{k \in \Lambda \setminus M} \alpha_k^2 + \sum_{k \in M} \int \varphi_k^2 d\mu$

Première terme  $\sum_{k \in \Lambda \setminus M} \alpha_k^2$  bien  $\downarrow$  si  $\Gamma$  grandit  
 Deuxième terme  $\sum_{k \in M} \int \varphi_k^2 d\mu$   $\uparrow$  si  $\Gamma$  grandit  
 Le meilleur  $\Gamma = dk / \int \varphi_k^2 d\mu < \alpha_k^2$  } ensemble "trade"  
Idee On se fixe quand même un  $\Lambda_0$  grand  $\hookrightarrow \sum \min(\alpha_k^2, \int \varphi_k^2)$   
 et on ne garde  $k$  que si  $\hat{\alpha}_k$  est assez grand

Problème : Que veut dire assez grand ?

Si  $\alpha_k = 0$   $\mathbb{P}(|\hat{\alpha}_k| \geq \sqrt{2v_k} x + \frac{\|\varphi_k\|_\infty x}{3}) \leq 2e^{-x}$   
 où  $v_k = \int \varphi_k^2 d\mu = \int \varphi_k^2 f(x) dx$

Donc si  $x = \gamma \ln n$   
 $\mathbb{P}(\hat{\alpha}_k \geq \frac{\sqrt{2v_k} x}{x} + \frac{\|\varphi_k\|_\infty x}{3}) \leq \frac{2n^{-x}}{e^{-x}}$  } ici garde les  $x$

Mais  $v_k$  dépend de  $f$

on  $\mathbb{P}(\hat{v}_k - v_k \geq \sqrt{2v_k} x + \frac{\|\varphi_k\|_\infty^2 x}{3}) \leq e^{-x}$

avec  $\hat{v}_k = \int \varphi_k^2 dN$

et  $v_k = \int \varphi_k^2 d\mu \leq v_k \|\varphi_k\|_\infty^2$

$\implies$  On va garder  $\hat{\alpha}_k$  si  $|\hat{\alpha}_k| \geq \eta_k$

avec  $\eta_k = \sqrt{\frac{2}{(1-\epsilon)} \hat{v}_k} + \frac{\|\varphi_k\|_\infty}{3}$  Pour  $\epsilon > 0$  fixe et  $x$  bien ch.

Alors on peut mes (sous des hyp sur choix base etc...) (article Rivovard RB)

Thm si  $\hat{d} = \sum_{k \in \Lambda_0} \hat{\alpha}_k \mathbb{1}_{|\hat{\alpha}_k| \geq \eta_k} \varphi_k$

Alors  $E(\|d - \hat{d}\|^2) \leq \square \left[ \sum_{k \notin \Lambda_0} \alpha_k^2 + \sum_{k \in \Lambda_0} \min(\alpha_k^2, v_k \ln n) \right] + \square$

(et c'est la borne asymptotique si négligeable devant l'autre terme si on voit un  $n$  échantillon et  $n \rightarrow \infty$  et  $x = \gamma \ln n$ )

## 5) Sélection de modèles

Principe : on se donne un contraste  $\rightarrow$  log vraisemblance  
 $\rightarrow$  moindres carrés

Ici on se concentre sur deuxième choix

$$\gamma(f) = -\int 2f \, dN + \int f^2 \, dx$$

Pourquoi est-ce un contraste?  $E_{\lambda}(\gamma(f)) = -2 \int f \, d\lambda + \int f^2$   
 $= \int (f - 1)^2 - \int 1^2$   
 donc minimal quand  $f=1$ .

quand  $f = \sum_{k \in M} \beta_k \varphi_k$   $\beta_k$  inconnu

alors quand on minimise  $\gamma(f)$  pour trouver les meilleurs  $\beta_k$   
 on trouve

$$\gamma(f) = \sum_{k \in M} \left[ -2\beta_k \underbrace{\int \varphi_k \, dN}_{\hat{\alpha}_k} + \beta_k^2 \right]$$

C'est donc minimal quand  $\beta_k = \hat{\alpha}_k$  et ça vaut  $-\sum_{k \in P} \hat{\alpha}_k^2$   
 ie  $\hat{I}_m = \underset{f \text{ élitum}}{\text{argmin}} \gamma(f)$

Donc pour tout sous ensemble  $m$  de  $\Lambda$  on peut faire ça.  
 = "modèle"

Comment choisir  $m$ ?

ça dépend de la famille de modèles

soit  $\mathcal{M}$  une famille de modèle

$$\hat{m} = \underset{m \in \mathcal{M}}{\text{argmin}} \gamma(\hat{I}_m) + \text{pen } m$$

si  $\mathcal{M} = \{ \text{tous les sous ensembles possibles de } \Lambda_0 \}$

$$\text{et } \text{pen } m = \sum_{k \in m} \eta_k^2$$

$$\text{alors } -\sum_{k \in m} \hat{\alpha}_k^2 + \sum_{k \in m} \eta_k^2 = \sum_{k \in m} \left[ \eta_k^2 - \hat{\alpha}_k^2 \right]$$

donc si on veut minimiser ça par un choix de  $m$

on a intérêt à prendre tous les  $k$  /  $\hat{\alpha}_k^2 > \eta_k^2$  et pas les autres

ie  $\hat{I}_m = \sum_{k \in \Lambda_0} \hat{\alpha}_k \mathbb{1}_{\{\hat{\alpha}_k^2 > \eta_k^2\}} \varphi_k$  c'est l'estimateur par suite  
 (trues + grix évidemment)

Mais alors du coup à quoi ça sert ?

Avantages :

- Plus général ! Et m on est pas forcé de tout écrire sur une base  $\mathcal{L}^2$  mais juste avec des sev (par convexes...)
- Inégalité exacte -- possibilité de perdre le log.

Inconvénients

- En général il faut calculer tous les  $\hat{I}_m \rightarrow$  très demandeur en calcul.
- Il faut une famille généralement finie de modèles  $\hat{m}$  si ça peut grandir avec  $n$ .
- hyp au style : borne, support, borne etc ...

lien avec la concentration ?

voir pour selec modèle et livre Pascal Massart

Concentration Inequality and Model selection

Pour tout  $u$ ,

$$\underbrace{- \sum_{k \in \hat{m}} \hat{\alpha}_k^2}_{\sigma(\hat{I}_{\hat{m}})} + \text{pen } \hat{u} \leq \underbrace{- \sum_{k \in m} \hat{\alpha}_k^2}_{\sigma(\hat{I}_m)} + \text{pen } m \leq \dots \leq \sigma(I_m) + \text{pen } m.$$

mais  $\sigma(f) = \|f - I\|^2 - \|I\|^2 = 2 \int f [dN - I(x) dx]$ .

donc

$$\begin{aligned} \|\hat{I}_{\hat{m}} - I\|^2 &\leq \|I_m - I\|^2 + \text{pen } m - 2 \int I_m (dN - I(x) dx) \\ &\quad + 2 \int \hat{I}_{\hat{m}} (dN - I(x) dx) - \text{pen } \hat{u} \\ &\leq \|I_m - I\|^2 + \text{pen } m - \underbrace{2 \int (I_m - \hat{I}_{\hat{m}}) (dN - I(x) dx)}_{\textcircled{A}} \\ &\quad + \underbrace{2 \int (\hat{I}_{\hat{m}} - I_m) (dN - I(x) dx)}_{\textcircled{B}} - \text{pen } \hat{u}. \end{aligned}$$

$\textcircled{A}$  presque de nos jours nullité

$\textcircled{B} = 2 \sum_{k \in \hat{m}} (\hat{\alpha}_k - \alpha_k) \int \varphi_k dN - I(x) dx = 2 \sum_{k \in \hat{m}} (\hat{\alpha}_k - \alpha_k)^2 = 2 \chi^2(\hat{m}) \dots$

et donc on choisit peu /

$P(2 \chi^2(\hat{m}) \geq \text{pen } m)$  petit ... uniformément en  $m$ .

Donc on cherche une inégalité exponentielle pour

$\chi(m) = \sup_{\substack{f \in S_m \\ \|f\|=1}} \int f [dN - I(x) dx]$ . [ en effet  $f = \sum \beta_k \varphi_k \Rightarrow \sum \beta_k (\hat{\alpha}_k - \alpha_k)$  et on maximise ]

Théorème: Pour toute famille  $\Psi_a$  de fonctions  $\|\Psi_a\|_\infty \leq b$

On considère  $Z = \sup_{a \in A} \left| \int \Psi_a dN - \mu(da) \right|$

et  $v_0 = \sup_{a \in A} \int \Psi_a^2(x) \mu(dx)$ .

Alors

$P(Z \geq (1+\epsilon)E(Z) + \sqrt{2Kv_0 x} + K(\epsilon)bx) \leq e^{-x}$

avec  $K=6$  et  $K(\epsilon) = 1.25 + 32/\epsilon$

Preuve: ID + Talagrand.

La appliqué à  $\chi(m)$  on obtient

$P(\chi(m) \geq (1+\epsilon) \sqrt{\sum_{k \in m} v_k} + \sqrt{\frac{2K\|A\|_\infty x}{m}} + K(\epsilon)Bx) \leq e^{-x}$

↑  
dépend de la base.

donc on voit que +/- obligatoire que la pénalité utilisée  $\|d\|_\infty$  (ou une estimation).

Puis

si plus  $m \geq \square$   $\left[ \sqrt{\sum_{k \in m} v_k} + \sqrt{2K\hat{M} \frac{L_m D_m}{m}} \right]^2$   
avec  $\hat{M}$  estimation de la  $\|A\|_\infty$   
et  $\sum_{m \in \mathcal{D}} e^{-L_m D_m} \leq 1$

alors  $E \|\hat{I}_m - I\|^2 \leq \square \left[ \inf \|d - L_m\|^2 + \sum_{k \in m} v_k^2 + M L_m D_m \right] + \frac{1}{m}$

si famille pas trop complexe  $L_m = 1$   
et on n'a plus le lnn du scintillage.  
(En particulier ça ne marche pas pour la famille du scintillage)

Ruig: on peut aussi faire des tests adaptés (ie alternative +/- régulière et on ne sait pas sa régularité à l'avance)