

Examen de TP Analyse Numérique L3 Mathématiques, 5 décembre 2014

Seuls l'aide mémoire scilab distribué et l'aide en ligne de scilab sont autorisés.

A la fin de l'examen, remettre votre feuille d'examen avec les réponses aux questions et le code scilab recopié sur votre feuille.

Exercice 1 : Variante de la méthode de Newton en dimension 1

La méthode suivante permet d'approcher numériquement les solutions de problèmes du type $F(y) = 0$ où F est une fonction de \mathbb{R} dans \mathbb{R} . Elle consiste à construire une suite $(y^{(k)})_{k \in \mathbb{N}}$ telle que

$$y^{(0)} \in \mathbb{R} \text{ donné, et } y^{(k+1)} = y^{(k)} - \frac{(F(y^{(k)}))^2}{F(y^{(k)} + F(y^{(k)})) - F(y^{(k)})}, \quad \forall k \geq 0.$$

- 1) Ecrire la fonction scilab qui prend y en entrée et donne $F(y)$ en sortie avec

$$F(y) = y - \cos\left(y + \frac{3\pi}{8}\right).$$

La constante π est obtenue dans scilab avec la commande `%pi`.

- 2) Ecrire le code scilab qui, étant donnés $y^{(0)} = -10$, $eps = 10^{-10}$ et $nitmax = 100$, calcule successivement les itérés $y^{(k+1)}$, $k \geq 0$ tant que

$$\frac{|F(y^{(k)})|}{|F(y^{(0)})|} > eps \text{ et } k < nitmax.$$

La forme programmée dans scilab ne stockera que l'itéré courant y et calculera les valeurs absolues des résidus relatifs successifs $\frac{|F(y^{(k)})|}{|F(y^{(0)})|}$ ainsi que le nombre d'itérations à convergence. La valeur absolue de $y \in \mathbb{R}$ en scilab s'obtient par la commande `abs(y)`. On utilisera une boucle `while condition then ... end`.

- 3) Pour la fonction F implémentée à la question 1) et pour le choix $y^{(0)} = -10$, donner l'approximation de la solution de $F(y) = 0$ obtenue avec $eps = 10^{-10}$, $nitmax = 100$. Donner les résidus relatifs $\frac{|F(y^{(k)})|}{|F(y^{(0)})|}$ successifs et le nombre d'itérations obtenus. Commentez la nature de la convergence obtenue de l'algorithme.

Exercice 2 : Méthode SOR (Successive Over Relaxation)

La méthode SOR est une méthode itérative de résolution des systèmes linéaires. Considérons le système $Ax = b$ où $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et $x, b \in \mathbb{R}^n$ ($n \geq 1$). La matrice A et le vecteur b sont donnés alors que $x \in \mathbb{R}^n$ est l'inconnue du problème. Le paramètre $\omega \in]0, 2]$ s'appelle le paramètre de relaxation. Il s'agit de construire une suite $(x^{(k)})_{k \in \mathbb{N}}$ de vecteurs de \mathbb{R}^n définie comme suit

$$x^{(0)} \in \mathbb{R}^n \text{ donné, et } \left(\frac{D}{\omega} - F\right)x^{(k+1)} = \left(\frac{D}{\omega} - F\right)x^{(k)} + (b - Ax^{(k)}), \quad \forall k \geq 0.$$

où D , $-E$, $-F$ représentent (respectivement) les parties diagonale, inférieure stricte et supérieure stricte de $A = D - E - F$.

- 1) Montrer que les relations suivantes sont vérifiées à chaque itération $k \geq 0$: pour tous $i = n, \dots, 1$

$$\tilde{x}_i^{(k+1)} = \frac{1}{A_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=i+1}^n A_{ij} x_j^{(k+1)} - \sum_{j=1}^{i-1} A_{ij} x_j^{(k)} \right).$$

et

$$x_i^{(k+1)} = \omega \tilde{x}_i^{(k+1)} + (1 - \omega) x_i^{(k)}.$$

C'est cette expression qui sera utilisée pour coder l'algorithme SOR en menant les calculs dans l'ordre des i décroissants à chaque itération k .

- 2) Nous souhaitons calculer successivement les éléments de la suite $(x^{(k)})_{k \in \mathbb{N}}$ en utilisant une seule variable x (vectorielle avec n lignes et 1 colonne) et un seul réel de stockage noté xti . Expliquer rapidement pourquoi l'expression de la question 1 est intéressante pour arriver à cet objectif. Supposons que la variable x contienne le vecteur $x^{(k)}$, écrire quelques lignes de code scilab (utilisant une boucle for) qui permettent de modifier successivement les lignes de la variable x pour que cette dernière contienne *in fine* $x^{(k+1)}$ (la matrice A , le second membre b , n et le paramètre de relaxation ω sont supposés donnés).

La boucle for pour $i = n$ à 1 par ordre décroissant s'écrit en scilab : `for i = n : -1 : 1 ... end`.

- 3) Ecrire le code scilab qui, étant donnés n , A , b , ω , $x^{(0)}$, eps et $nitmax$, calcule successivement les itérés $x^{(k+1)}$, $k \geq 0$ tant que $\frac{\|b - Ax^{(k)}\|_2}{\|b - Ax^{(0)}\|_2} > eps$ et $k < nitmax$. On prendra $x^{(0)} = 0$ soit donc une initialisation avec $x = \text{zeros}(n, 1)$ en scilab. La forme programmée dans scilab ne stockera que l'itéré courant x et calculera les normes des résidus relatifs successifs $\frac{\|b - Ax^{(k)}\|_2}{\|b - Ax^{(0)}\|_2}$ et le nombre d'itérations nit effectuées.

- 4) Nous choisissons dans cette question

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad \text{et} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Pour cette matrice A et ce second membre b , donner la solution du système $Ax = b$ calculée par l'algorithme SOR pour $eps = 10^{-10}$, $nitmax = 100$, $\omega = 1$. Indiquer le nombre d'itérations nécessaires pour arriver à convergence lorsque l'on fixe $eps = 10^{-10}$ et $\omega = 1$. Donner, par l'expérience numérique, une valeur de $\omega \in]0, 2]$ qui améliore la convergence de l'algorithme (nombre d'itérations réduit) par rapport au choix $\omega = 1$.

- 5) Donner le coût d'une itération de l'algorithme SOR en nombre d'opérations flottantes (+, -, ×, /) en fonction de n (en supposant la matrice A pleine).