

Soit  $f \in C^2(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ , on considère l'algorithme de descente selon le gradient suivant

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} + \alpha^{(k)} p^{(k)},$$

avec  $p^{(k)} = -\nabla f(x^{(k)})$ .

- (1) Soit l'algorithme de recherche linéaire dit de backtracking suivant Choisir  $\bar{\alpha} > 0$ ,  $\rho \in ]0, 1[$ ,  $c_1 \in ]0, 1[$  et poser  $\alpha = \bar{\alpha}$ .

Tant que  $f(x^{(k)} + \alpha p^{(k)}) > f(x^{(k)}) + c_1 \alpha (\nabla f(x^{(k)}), p^{(k)})$   
 $\alpha \leftarrow \rho \alpha$   
 Fin Tant que

Programmer la fonction

$$\alpha = \text{backtracking}(\bar{\alpha}, \rho, c_1, x^{(k)}, p^{(k)}, g^{(k)}, f^{(k)}).$$

- (2) Programmer l'algorithme suivant de descente selon le gradient avec recherche linéaire par l'algorithme de backtracking. L'algorithme de backtracking est initialisé avec

$$\bar{\alpha} = \frac{(\nabla f(x^{(k)}), \nabla f(x^{(k)}))}{(H(x^{(k)}) \nabla f(x^{(k)}), \nabla f(x^{(k)}))}$$

obtenue par minimisation du modèle quadratique en supposant la Hessienne  $H(x^{(k)})$  SDP.

— Choix de la précision  $\epsilon = 10^{-10}$  sur le résidu relatif

—  $k_{max} = 10000$

— Initialisation :  $x^{(1)} = (2, \dots, 2)^t$  (dans  $\mathbb{R}^n$ ),  $g^{(1)} = \nabla f(x^{(1)})$ ,  $f^{(1)} = f(x^{(1)})$ ,  $nr^{(1)} = \|g^{(1)}\|_2$ ,  $k = 1$

— Tant Que  $\frac{nr^{(k)}}{nr^{(1)}} > \epsilon$  et  $k < k_{max}$  Faire

$$H^{(k)} = H(x^{(k)})$$

$$p^{(k)} = -g^{(k)}$$

$$\bar{\alpha} = \frac{(g^{(k)}, g^{(k)})}{(H^{(k)} g^{(k)}, g^{(k)})}$$

$$\alpha^{(k)} = \text{backtracking}(\bar{\alpha}, \rho, c_1, x^{(k)}, p^{(k)}, g^{(k)}, f^{(k)})$$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} + \alpha^{(k)} p^{(k)}$$

$$g^{(k+1)} = \nabla f(x^{(k+1)}),$$

$$nr^{(k+1)} = \|g^{(k+1)}\|_2$$

$$f^{(k+1)} = f(x^{(k+1)}),$$

$$k = k + 1$$

— End Tant Que

—  $nit = k$

Tracer  $f^{(k)}$  fonction de  $k$  et  $\log(nr^{(k)}/nr^{(1)})/\log(10)$  fonction de  $k$ .

- (2) Tester l'algorithme pour les deux fonctions fournies et comparer les résultats avec l'algorithme de Newton fourni qui résoud le système non linéaire  $\nabla f(x) = 0$  par l'algorithme de Newton. On prendra  $\rho = 0.9$  et  $c_1 = 0.1$ . Vérifier que le point stationnaire trouvé par les deux algorithmes est un minimum local en calculant le spectre de la Hessienne de  $f$  au point solution.